プログラマブル直流安定化電源

PSU シリーズ

プログラミングマニュアル

Revision 1.3





保証

PSU シリーズ 直流安定化電源

PSUシリーズは、正常な使用状態で発生する故障についてお買上げの日より 1年間に発生した故障については無償で修理を致します。 ただし、保証期間内でも次の場合は有償修理になります。

- 1. 火災、天災、異常電圧等による故障、損傷。
- 2. 不当な修理、調整、改造がなされた場合。
- 3. 取扱いが不適当なために生ずる故障、損傷。
- 4. 故障が本製品以外の原因による場合。
- 5. お買上げ明細書類のご提示がない場合。

お買上げ時の明細書(納品書、領収書など)は保証書の代わりとなりますので、大切に保管してください。

また、校正作業につきましては有償にて受け賜ります。

この保証は日本国内で使用される場合にのみ有効です。

This warranty is valid only Japan.

本マニュアルについて

ご使用に際しては、必ず本マニュアルを最後までお読みいただき、正しくご使用ください。また、いつでも見られるよう保存してください。

本書の内容に関しましては万全を期して作成いたしましたが、万一不審な点や 誤り、記載漏れなどがございましたらご購入元または当社までご連絡ください。 このマニュアルは著作権によって保護された知的財産情報を含んで います。当社はすべての権利を保持します。当社の文書による事前 承諾なしに、このマニュアルを複写、転載、翻訳することはできませ ん。

このマニュアルに記載された情報は印刷時点のものです。製品の仕様、機器、および保守手順は、いつでも予告なしで変更することがありますので、予めご了承ください。

Good Will Instrument Co., Ltd. No. 7-1, Jhongsing Rd., Tucheng Dist., New Taipei City 236, Taiwan.

目次

安全上の注意	5
安全記号	5
イギリス用電源コード	10
はじめに	11
PSU シリーズの概要	11
各部の名称と機能	15
設定項目	19
デ ジタル制御	26
各インターフェイスの設定	27
標準コマンドモード	47
コマンド構造	47
コマンドー覧	50
Abort コマンド	53
Display コマンド	53
Initiate コマンド	55
Measure コマンド	57
Output コマンド	58
Status コマンド	62
Source コマンド	68
System コマンド	
IEEE 488.2 コマンド	95
ステータスレジスタの概要	101
エラーリスト	109
<mark>デ</mark> イジーチェインモード	112
概要	112
コマンド構造	112

PSU シリーズ ユーザ マニュアル

GWINSTEK

エラーメッセージ	113
初期化コマンド	114
設定コマンド	115
グローバルコマンド	116
ステータスコマンド	116
付録	117
工場出荷時の初期設定	117

安全上の注意

この章は、本機の操作および保存時に気を付けなければならない重要な安全上の注意を含んでいます。 操作を開始する前に以下の注意をよく読んで安全を確保し、最良の環境に本機を保管してください。

安全記号

以下の安全記号が本マニュアルもしくは本機上に記載されています。



警告

警告: ただちに人体の負傷や生命の危険につながる恐れのある状況、用法が記載されています。



意

注意: 本機または他の機器(負荷)へ損害をもたらす恐れのある個所、用法が記載されています。



危険:高電圧の恐れがあります。



注意:マニュアルを参照してください。



保護導体端子



アース(接地)端子



廃棄電気/電子機器(WEEE)指令の要件に適合します。

安全上の注意事項

一般注意事項



- 必ず定格の入力範囲内でご使用ください。
- 電源コードは、製品に付属したものを使用してください。ただし、入力電源電圧によっては付属の電源コードが使用できない場合があります。その場合は、適切な電源コードを使用してください。
- 感電防止のため保護接地端子は大地アースへ必ず接続してください。
- 重量のある物を本機の上に置かないでください。
- 激しい衝撃または荒い取り扱いを避けてください。 本機の破損につながります。
- 本機に静電気を与えないでください。
- 裸線を端子に接続しないでください。
- 冷却用ファンの通気口を塞がないでください。 製品の通気口を塞いだ状態で使用すると故障、火 災の危険があります。
- 電源付近と建造物、配電盤やコンセントなど建屋施設の測定は避けてください。(以下の注意事項参照)
- 製品を本来の用途以外にご使用にならないでください。
- 本機を移動させる際は、パワースイッチをオフにし、配線ケーブルをすべて外して行ってください。また、質量が、20kgを超える製品については、2人以上で、作業してください。
- この取扱説明書は本機と一緒に管理してください。
- 出力配線方は、負荷線など電流を流す接続線は、 電気容量に余裕のあるものをご使用ください。
- 本機を分解、改造しないでください。当社のサービス技術および認定された者以外、本機を分解することは禁止されています。
- 電源付近または建築施設の配電盤から直接の電 源供給はしないでください。

(測定カテゴリ) EN 61010-1:2010/EN61010-2-030 は測定カテゴリと要求事項を以下のように規定してい ます。本機は、カテゴリⅡに該当します。

- 測定カテゴリIVは、建造物への引込み電路、引込み口 から電力量メータおよび一次過電流保護装置(分電盤)ま での電路を規定します
- 測定カテゴリ III は、直接分電盤から電気を取り込む機器 (固定設備)の一次側および分電盤からコンセントまでの 電路を規定します。
- 測定カテゴリ II は、コンセントに接続する電源コード付機 器(可搬形工具・家庭用電気製品など)の一次側電路を 規定します。
- 測定カテゴリーは、コンセントからトランスなどを経由した 機器内の二次側の電気回路を規定します。ただし測定力 テゴリ1は廃止され、Ⅱ/Ⅲ/Ⅳに属さない測定カテゴリ0 に変更されます。

AC 電源



- 入力 AC 電圧 AC 85V~265V、単相、47Hz~ 63Hz。
- 電源コードは、感電防止のために本機に付属され ている3芯の電源コードまたは、使用する電源電圧 に対応したもののみ使用し、必ず接地導線をアース に接続してください。

関して



使用者



使用中の異常に ・ 製品を使用中に、製品より発煙や発火などの異常 が発生した場合には、ただちに使用を中止し電源ス イッチを切り、電源コードをコンセントから抜くか、配 線盤のスイッチをオフにしてください。

> • 本製品は、一般家庭・消費者向けに設計・製造され た製品ではありません。電気的知識を有する方が マニュアルの内容を理解し、安全を確認した上でご 使用ください。また、電気的知識のない方が使用さ れる場合には事故につながる可能性があるので、 必ず電気的知識の有する方の監督の下でご使用く ださい。

ヒューズ



- 本体内部のヒューズの交換は、当社指定サービス 以外では、行わないでください。内部ヒューズが切れた場合は、当社代理店または、当社営業所にお 問い合わせください。
- ヒューズ交換の前にヒューズ切断の原因となった問題を解決してください。

設置・動作環境

- 使用箇所: 屋内で直射日光があたらない場所、ほこりがつかない環境、ほとんど汚染のない状態(以下の注意事項参照)を必ず守ってください。
- 可燃性雰囲気内で使用しないでください。
- 高温になる場所で使用しないでください。
- 湿度の高い場所での使用を避けてください。
- 腐食性雰囲気内に設置しないでください。
- 風通しの悪い場所に設置しないでください。
- 傾いた場所、振動のある場所に置かないで下さい。
- 相対湿度: 20% ~ 85%
- 高度: < 2.000m
- 気温: 0°C ~ 50°C

(汚染度カテゴリ) EN61010-1:2010/EN61010-2-030 は汚染度と要求事項を以下の要領で規定しています。本機は汚染度 2 に該当します。汚染の定義は「絶縁耐力か表面抵抗を減少させる固体、液体、またはガス(イオン化気体)の異物の添加」を指します。

- 汚染度 1: 汚染物質が無いか、または有っても乾燥しており、非電導性の汚染物質のみが存在する状態。汚染は影響しない状態を示します。
- 汚染度 2: 結露により、たまたま一時的な電導性が起こる 場合を別にして、非電導性汚染物質のみが存在する状態。
- 汚染度3:電導性汚染物質または結露により電導性になり得る非電導性汚染物質が存在する状態。

保存環境

- 保存場所: 屋内
- 気温: -25°C ~ 70°C
- 相対湿度: < 90%

クリーニング

- 清掃の前に電源コードを外してください。
- 清掃には洗剤と水の混合液に、柔らかい布地を使用します。液体が中に入らないようにしてください。
- ベンゼン、トルエン、キシレン、アセトンなど危険な 材料を含む化学物質を使用しないでください。

҈҈҆調整・修理

- 本製品の調整や修理は、当社のサービス技術および認定された者が行います。
- サービスに関しましては、お買上げ頂きました当社 代理店(取扱店)にお問い合わせください。なお、商 品についてご不明な点がございましたら、弊社まで お問い合わせください。

・ 保守点検に ついて

• 製品の性能、安全性を維持するため定期的な保 守、点検、クリーニング、校正をお勧めします。

校正

• この製品は、当社の厳格な試験・検査を経て出荷されておりますが、部品などの経年変化により、性能・仕様に多少の変化が生じることがあります。製品の性能・仕様を安定した状態で、ご使用いただくために定期的な校正をお勧めいたします。校正についてのご相談は、ご購入元または、当社までご連絡ください。

廃棄



廃棄電気/電子機器(WEEE)指令の要件に適合します。EU 圏では本機を家庭ゴミとして廃棄できません。 WEEE 指令に従って廃棄してください。EU 圏以外では、市域に定められたルールに従って廃棄してください。

OE

イギリス用電源コード

本機をイギリスで使用する場合、電源コードが以下の安全指示を満たしていることを確認してください。

/! 注意: このリード線/装置は資格のある人のみが配線してください。

! 警告: この装置は設置する必要があります。

重要: このリード線の配線は以下のコードに従い色分けされています。

Green/ Yellow(緑/黄色) Earth (接地:アース) Blue(青色) Neutral (ニュートラル)

Blue(青色) Neutral (ニュートラル) Brown(茶色) Live /Phase (ライフ・/位相)

主リード線の配線の色が使用しているプラグ/装置で指定されている色と 異なる場合、以下の指示に従ってください。

緑と黄色の配線は、E 文字、接地記号⊕があるまたは、緑/緑と黄色に 色分けされた接地(アース)端子に接続してください。

青色配線はN文字または、青か黒に色分けされた端子に接続してください。

茶色配線はLまたはP文字があるか、茶または赤色に色分けされた端子に接続してください。

不確かな場合は、装置の説明書を参照するか、代理店にご相談ください。

この配線と装置は、適切な定格の認可済み HBC 電源ヒューズで保護する必要があります。詳細は装置上の定格情報および説明書を参照してください。

参考として、0.75 mm² の配線は 3A または 5A ヒューズで保護する必要があります。それより大きい配線は通常 13A タイプを使用とし、使用する配線方法により異なります。

ソケットは電流が流れるためのケーブル、プラグ、接続部から露出した 配線は非常に危険です。ケーブルまたはプラグが危険とみなされる場合、 主電源を切ってケーブル、ヒューズ、ヒューズ部品をそり除きます。危険 な配線は直ちに廃棄し、上記の基準に従って取換える必要があります。

はじめに

この章では、本機の主な特徴やフロント/リアパネルについて説明します。また、動作原理を読んで、操作モード、保護モード及び、その他の安全に関する留意事項について理解して頂き、安全に正しくご使用ください。



PSU シリーズの概要

シリーズ一覧

PSU シリーズは、5つのモデルがあります。

モデル名	出力電圧	出力電流	出力電力
PSU 6-200	0~6V	0~200A	1200W
PSU 12.5-120	0~12.5V	0~120A	1500W
PSU 20-76	0~20V	0~76A	1520W
PSU 40-38	0~40V	0~38A	1520W
PSU 60-25	0~60V	0~25A	1500W

最小電圧の設定は定格の 0.2%まで保証されます。

最小電流の設定は定格の 0.4%まで保証されます。

特徴

特徴

- 19 インチラック 1U サイズ 1500W クラスの直流安 定化電源
- ユニバーサル AC 入力対応(AC85V~AC265V)
- 最高 60V、または最大 200A のシリーズ展開

機能

- マスタースレーブによる容量拡張、電流バランス制御付き
- リモートセンシング
- インターネットブラウザからの制御・監視
- 3 点プリセットメモリ
- 過電圧・過電流・低電圧・温度保護機能
- 可変スルーレート
- ブリーダー制御による過放電保護
- CC 優先モード
- テスト機能によるシーケンス動作

外部制御

- デジタル制御 LAN ポート、USB ポート、RS-232C/RS-485 装備、GP-IB は工場オプション対応。
- アナログ制御 (外部電圧/抵抗による出力電圧/電流制御、出力オン/オフ、シャットダウン制御、出力電圧/電流モニタ、各種ステータス出力)
- 絶縁アナログ制御工場オプションによる絶縁入出力

アクセサリー覧

付属品	部品番号	説明
		取扱説明書 CD
		出力端子カバー
		アナログコネクタキット
		M8 出力端子ボルトセット x2
		入力端子カバー
	62SB-8K0HD101	ハンドル x2
	62SB-8K0HP101	ラックマウント金具右
	62SB-8K0HP201	ラックマウント金具左
工場オプション	部品番号	説明
	PSU-GPIB	GP-IB オプション
	PSU-ISO-V	外部制御(絶縁電圧入力)
	PSU-ISO-I	外部制御(絶縁電流入力)

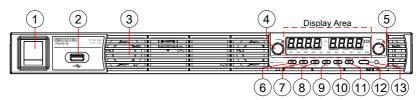
本製品にACコードは付属しておりません。オプションを購入して装着してください。



オプション	部品番号	説明
	PSU-01B	マスタースレーブ並列接続バスバー(2台用)
	PSU-02B	マスタースレーブ並列接続バスバー(3台用)
	PSU-03B	マスタースレーブ並列接続バスバー(4台用)
	PSU-01C	マスタースレーブ並列接続制御ケーブル
		(2 台用)
	PSU-02C	マスタースレーブ並列接続制御ケーブル
		(3 台用)
	PSU-03C	マスタースレーブ並列接続制御ケーブル
		(4 台用)
	GTL-246	USB ケーブル
	PSU-232	PC 接続ケーブルキット RS-232C
	PSU-485	PC 接続ケーブルキット RS-485
	GRM-001	ラック用スライド金具
	GPW-001	UL/CSA 電源ケーブル
		SJT 12AWG/3C,3m MAX Length,105 °C,
		RNB5-5*3P
	GPW-002	VDE 電源ケーブル
		H05W-F 1.5mm2/3C,3m MAX Length,
	GPW-003	105 ℃,RNB5-5*3P
	GPW-003	PSE 電源ケーブル VCTF 3.5mm2/3C,3m MAX Length,
		105 °C, RNB5-5*3P
ダウンロード	型名	説明
	*PSU.inf *PSU.cat	USB ドライバ

各部の名称と機能

フロントパネル



機能 キー

機能キーは、その機能が、選択されている時に点灯します。

①パワー スイッチ



パワーをオン/オフします。

②USBポート



USB A ポートです。

テストモードでのテストデータを読込/ 保存でUSBメモリーをつないで使用 します。

③エアー吸入口

④電圧ツマミ



内部冷却用、ふさがないでください。 出力電圧(CV)値を設定します。 ファンクション設定では機能を選択し ます。

⑤電流ツマミ



出力電流(CC)値を設定します。 ファンクション設定では、設定値を選択・変更します。

⑥Lock/Local +— Unlock +—



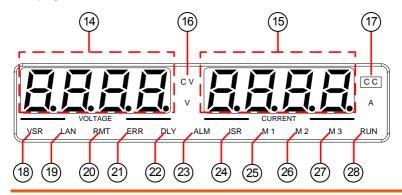
Unlock

OUTPUT 以外のパネルキーをロックまたはロック解除して、パネル設定が変更されるのを防ぎます。また通信制御状態中に、押すとローカルに切替ります。ロック解除はキーの長押しになります。

⑦PROT キー ALM_CLR キー	PROT O	プロテクトキー 過電圧(OVP)、過電流(OCP)、低電 圧(UVL)の値を確認、変更できま す。プロテクト発生時はキーの長押し
®Function キー M1 キー	Function © M1	でクリアします。 本機の各種機能の設定が、確認、変 更可能です。設定時はキーが点灯します。 Shift キーが点灯中にキーを押すと M1 に記憶された設定がリコールさ
⑨Test +— M2 +—	Test M2	れます。 Shift キーが点灯中にキーを3秒押すと設定がM1に記憶されます。 テストモードになり、テスト設定内容を確認、変更できます。動作時はキーが点灯します。 Shift キーが点灯中にキーを押すとM2に記憶された設定がリコールされます。
®Set + − M3 + −	Set M3	Shift キーが点灯中にキーを3秒押すと設定がM2に記憶されます。設定電圧値/電流値を確認、設定します。設定時はキーが点灯します。Shift キーが点灯中にキーを押すとM3に記憶された設定がリコールされます。
①Shift キー	Shift	Shift キーが点灯中にキーを3秒押すと設定がM3に記憶されます。 キーの拡張用のShift キーです。 トグルでキーが点灯します。
①Output +—	Output	出力 オン/オフします。
③Output LED		出力 オン時に点灯します。

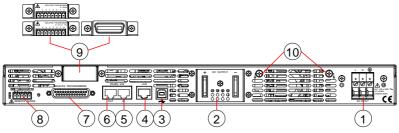
表示エリア

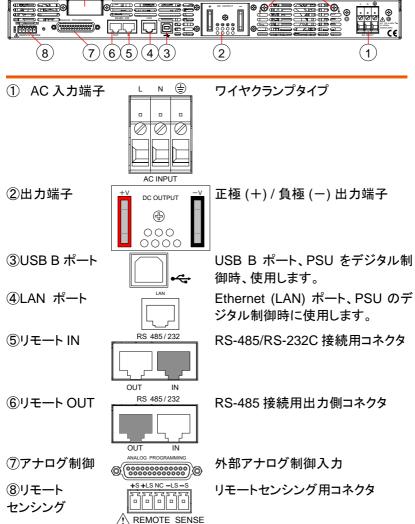
Display Area



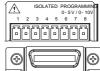
- 14. 電圧表示 電圧設定・電圧モニタ表示およびファンクション設定の 番号を表示します。
- 15. 電流表示 電流設定・電流モニタ表示およびファンクション設定の設定値を表示します。
- 16. CV LED CV 動作時に緑に光ります。
- 17. CC LED CC 動作時に緑に光ります。
- 18. VSR LED CV スルーレート優先が指定されている時に光ります。
- 19. LAN LED LAN が接続されているときに光ります。
- 20. RMT LED リモート動作時に光ります。
- 21. ERR LED エラー発生時に赤に光ります。
- 22. DLY LED アウトプットディレイが動作している時に光ります。
- 23. ALM LED 保護機能が動作した時に光ります。
- 24. ISR LED CC スルーレート優先が指定されている時に光ります。
- 25. M1 LED M1 メモリの設定が呼び出されたときに光ります。
- 26. M2 LED M2 メモリの設定が呼び出されたときに光ります。
- 27. M3 LED M3 メモリの設定が呼び出されたときに光ります。
- 28. RUN LED テスト機能動作中に光ります。

リア パネル





⑨オプション スロット



絶縁入力のアナログ制御オプションか GP-IB オプションを工場にて装着します、注文時に指定してください。

⑩フレーム GND



フレーム GND 用

設定項目

ノーマル機能 設定

ノーマル機能設定 (F-01~F-61、F-70~F-76、 F-88、F-89) は、Function(ファンクション) キーより確認、設定可能です。

- 負荷を外してください。
- 出力をオフにしてください。



F-20、F-21、F-30~F-35、F-89 は、表示のみ可能です。設定はできません。

F-90~F-98 は、ノーマル機能設定で編集できません。

手順

Function

- 1. Function (ファンクション) キーを押します。キーが点灯します。
- 2. ディスプレイには、上部に F-01 が表示され、 F-01 の設定内容が下段に表示されます。



 Voltage(電圧)ツマミを回転させて、 任意の項目を選択してください。 選択範囲 F-00~F-61,F-70~F-76,

F-88~F-98



4. Current(電流)ツマミを使って、選択 した項目のパラメータを設定しま す。



5. 確定させる時は、Voltage(電圧)ツマミを押してください。"ConF"と表示され、設定を保存します。





終了

Function (ファンクション) キーをも う一度押して、設定を終了します。 キーが消灯します。





外部アナログ制御 設定

概要

外部アナログ制御設定方法は、偶発的に操作ミスを防止するため、Function+パワーオン時のみ変更可能です。

- 負荷を外してください。
- 本機の電源をオフにしてください。

手順

6. Function (ファンクション) キーを押しながら、パワー オンします。



7. ディスプレイには、上部に F-90 が表示され、F-90 の設定パラメータが下段に表示されます。



Voltage(電圧)ツマミを回して、任意の設定を選択してください。
 選択範囲 F-90~ F-98



9. Current(電流)ツマミを回転させて、 選択した設定に任意のパラメータを 設定します。



10.確定する時には、Voltage(電圧)ツマミを押してください。"ConF" が表示され、設定を保存します。



F-90 ConF

終了

パワーオフして、再投入してください。

設定項目 一覧

ファンクション機能の各種設定を行うときは、以下の設定一覧をご参照ください。

ノーマル機能	番号	設定範囲
出力 オン 遅延時間	F-01	0.00s~99.99s
出力 オフ 遅延時間	F-02	0.00s~99.99s
		0 = CV 高速優先
V-I 動作	F-03	1 = CC 高速優先
スルーレート選択		2 = CV スルーレート設定
		3 = CC スルーレート設定
		0.001~0.060V/msec (PSU 6-200)
上昇 電圧 スルーレート	F-04	0.001~0.125V/msec (PSU 12.5-120)
		0.001~0.200V/msec (PSU 20-76)
		0.001~0.400V/msec (PSU 40-38)
		0.001~0.600V/msec (PSU 60-25)

GWINSTEK

下降 電圧スルーレート	F-05	0.001~0.060V/msec (PSU 6-200) 0.001~0.125V/msec (PSU 12.5-120) 0.001~0.200V/msec (PSU 20-76) 0.001~0.400V/msec (PSU 40-38) 0.001~0.600V/msec (PSU 60-25)
上昇 電流 スルーレート	F-06	0.001~2.000A/msec (PSU 6-200) 0.001~1.200A/msec (PSU 12.5-120) 0.001~0.760A/msec (PSU 20-76) 0.001~0.380A/msec (PSU 40-38) 0.001~0.250A/msec (PSU 60-25)
下降 電流 スルーレート	F-07	0.001~2.000A/msec (PSU 6-200) 0.001~1.200A/msec (PSU 12.5-120) 0.001~0.760A/msec (PSU 20-76) 0.001~0.380A/msec (PSU 40-38) 0.001~0.250A/msec (PSU 60-25)
内部抵抗 設定	F-08	0~0.030Ω (PSU 6-200) 0~0.104Ω (PSU 12.5-120) 0~0.263Ω (PSU 20-76) 0~1.053Ω (PSU 40-38) 0~2.400Ω (PSU 60-25)
ブリーダ回路制御	F-09	0 = オフ, 1 = オン, 2 = AUTO
ブザー オン/オフ 制御	F-10	0=オフ,1=オン
OCP 検出遅延時間	F-12	0.1 ~ 2.0 sec
電流設定上限(I-Limit)	F-13	0 = オフ, 1 = オン
電圧設定上限(V-Limit)	F-14	0 = オフ, 1 = オン
リコール時設定表示	F-15	0 = オフ, 1 = オン
並列接続時自動調整	F-16	0 = 禁止, 1 = 有効, 2 = 調整実行後に有効
測定平均化	F-17	0 = Low, 1 = Middle, 2 = High
アラーム復帰時出力設定	F-18	0 = 復帰なし, 1 =復帰あり
パネルロックモード	F-19	0:ロック時はアウトプットオフのみ有効 1:ロック時はアウトプット有効
USB/GP-IB 設定		
フロント USB 状態表示*	F-20	0 = なし, 1 = Mass Storage
リア USB 状態表示*	F-21	0 = なし, 2 = USB-CDC
リア USB 設定	F-22	0 = 無効, 1 = フルスピード固定 2 =自動認識



GP-IB アドレス	F-23	
GP-IB 有効	F-24	111111111111111111111111111111111111111
GP-IB オプション状態*	F-25	
SCPI Emulation	F-26	0 = SCPIモード
		1~3=拡張モード: 未使用
LAN 設定		
MAC アドレス-1*	F-30	
MAC アドレス-2*	F-31	
MAC アドレス-3*	F-32	
MAC アドレス-4*	F-33	
MAC アドレス-5*	F-34	
MAC アドレス-6*	F-35	0x00~0xFF
LAN	F-36	0 = 無効, 1 = 有効
DHCP	F-37	0 = 無効, 1 = 有効
IP アドレス-1	F-39	0~255
IP アドレス-2	F-40	0~255
IP アドレス-3	F-41	0~255
IP アドレス-4	F-42	0~255
サブネット マスク-1	F-43	0~255
サブネット マスク-2	F-44	0~255
サブネット マスク-3	F-45	0~255
サブネット マスク-4	F-46	0~255
ゲートウェイ-1	F-47	0~255
ゲートウェイ-2	F-48	0~255
ゲートウェイ-3	F-49	0~255
ゲートウェイ-4	F-50	0~255
DNS アドレス -1	F-51	0~255
DNS アドレス -2	F-52	0~255
DNS アドレス -3	F-53	0~255
DNS アドレス -4	F-54	0~255
ソケットサーバー有効	F-57	0 = 無効, 1 = 有効
Web サーバー有効	F-59	0 = 無効, 1 = 有効
Web パスワード	F-60	0 = 無効, 1 = 有効
Web パスワード設定	F-61	0000~9999
UART Settings		
UART E -F	F-70	0 = UART 禁止, 1 = RS-232C, 2 = RS-485
		∠ - NO-700

UART ボーレート	F-71	0 = 1200, 1 = 2400, 2 = 4800, 3 = 9600, 4 = 19200, 5 = 38400, 6 = 57600, 7 = 115200
UART Data Bits	F-72	0 = 7 bits, 1 = 8 bits
UART Parity		0 = None, 1 = Odd, 2 = Even
UART Stop Bit	F-74	0 = 1 bit, 1 = 2 bits
UART コマンド	F-75	0 = SCPI, 1 = デイジーチェインモード
UART アドレス	F-76	00 ~ 30
システム 設定		
工場 出荷時設定	F-88	0 = 無効,1 = 初期化(工場出荷時設定)
バージョン表示*	F-89	0, 1 = PSU バージョン 2, 3 = PSU ビルト 年 4, 5 = PSU ビルト 月/日 6, 7 = キーボード CPLD バージョン 8, 9 =アナログ制御 CPLD バージョン A, B =アナログ制御 FPGA バージョン C, D = カーネルビルト 年 E, F = カーネルビルト 月/日 G, H = テスト コマンド ビルト 年 K, L = テスト コマンド ビルト 月/日
外部アナログ制御設定**	(パワ	ー オン システム設定)
定電圧(CV)設定	F-90	0 = パネル制御 (ローカル) 1 =外部電圧制御 2 =外部抵抗制御-1 (Ext-R 10kΩ = Vo, max) 3 =外部抵抗制御-2 (Ext-R 10kΩ = 0) 4 = 絶縁アナログ制御
定電流(CC)設定	F-91	0 = パネル制御 (ローカル) 1 = 外部電圧制御 2 =外部抵抗制御-1 (Ext-R 10kΩ = lo,max) 3 =外部抵抗制御-2 (Ext-R 10kΩ = 0) 4 = 絶縁アナログ制御



パワー オン時の出力設定	0 = オフ (パワー オン時), F-92 1 = オン (パワー オン時), 2 = オート(電源オフ時へ復帰)
マスター/スレーブ 設定	0 = マスターまたは、ローカル 1 = マスター (+スレーブ x1 台) F-93 2 = マスター (+スレーブ x2 台) 3 =マスター (+スレーブ x3 台) 4 =並列スレーブ
出力 オン論理 設定	0 = アクティブ High F-94 (外部接点 オープン→オン), 1 = アクティブ Low (外部接点 ショート→オン)
モニタ出力レンジ	F-96 0 = 5V , 1 = 10V
外部制御レンジ	F-97 0 = 5V [5kΩ], 1 = 10V [10kΩ]
外部アウトプット制御	F-98 0 = 無効, 1 = 有効
校正 設定***	
校正	F-00 0000 ~ 9999 (メンテナンス用)
注 * 注意 ** _{fi} .	の項目は、表示のみです。設定、変更はできません。 の項目は、通常は、表示のみです。設定する時には、 ction キーを押しながら、電源 オンしてください。 印の校正設定は、パスワード入力時のみ変更可能で



デジタル制御

この章では、IEEE488.2 ベースとした リモート コントロールの基本的な構成を説明します。

各インターフェイスの設定	27
USB インターフェイス	27
USB の設定	
USB 制御の動作確認	27
GP-IB インターフェイス	29
GP-IB の設定	29
GP-IB の動作確認	30
シリアルインターフェイス	
RS-232C/RS-485 の接続	
RS-232C/RS-485 の設定	34
RS-485による複数台接続	
デイジーチェイン接続の設定	
シリアルインターフェイスの動作確認	36
LAN インターフェイス	38
イーサネット(LAN)の設定	38
ウェブ サーバの設定	39
ソケット サーバの設定	40
ウェブ サーバ制御の動作 確認	41

各インターフェイスの設定

USB インターフェイス

USB の設定

USB 設定

PC 側コネクタ Type A, host(ホスト)

PSU 側コネクタ リアパネル Type B, slave(スレーブ)

速度 1.1/2.0 (full speed/high speed)

USB クラス CDC クラス

手順

1. USB ケーブルをリアパネルの USB B ポートに接続します。



Page 19

2. リアパネル USB 設定(F-22)を1または 2(USB を有効)に設定、F-26を0(SCPI モード)にします。

USB 制御の動作確認

動作確認

ドライバをインストールします。本機の USB デバイスドライバは、取扱説明書 CD に同梱されています。また当社のホームページのダウンロードより、ダウンロード可能です。ドライバファイルは inf ファイルと cat ファイルの 2 つで構成されます。ホームページからダウンロードした場合は解凍しておいてください。

本機を初めてコンピュータの USB に接続すると、 USB デバイスドライバのインストールが要求されま す。コンピュータより要求された USB デバイスドラ イバに、infファイルを指定してください。自動認識 された場合はそのまま使用できます。

PC のセキュリティ条件によってはドライバが自動 でインストールされないことがあります、デバイスマ ネージャのその他のデバイスにある PSU を選択し ドライバーソフトウェアの更新でインストールしてく ださい。

コンピュータが、本機を認識すると、COMポートに 仮想ポートを形成します。COM ポート番号はデバ イスマネージャにより、ポート-PSU(COMx)から確 認できます。

RealTerm.PuTTY などのシリアルターミナルソフト を起動します。COM ポートの設定は、下記の通り です。

- ボーレート:9600bpsデータ長: 8bit
- パリティビット:なし ストップビット: 1bit
- フロー制御: なし
- 行末:LF
- ローカルエコーあり

コマンド/クエリの終端キャラクタには LF が使われ ています。

ターミナルアプリケーションより、次のクエリコマンド を送信し、最後に LF を送信してください。 *idn?

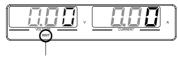
以下の様な応答メッセージが返れば通信が成立し ています。

GW-INSTEK.PSU-3036.TW123456.01.00.20110101

メーカ名:GW-INSTEK 製品型名: PSU30-36 シリアル番号: TW123456

ファームウェアー バージョン: 01.00.20110101

通信が行われるとリモート状態となり、インジケータが 点灯します。



リモート表示

通信エラーが発生すると ERR のインジケータが点 灯します、ERR 表示は":SYST:ERR?"クエリで、す べてのエラーを読み出すと解除されます。



さらに詳しい説明につきましては、プログラミングマニュアルを参照してください。

GP-IB インターフェイス

GP-IB の設定

工場オプションの PSU-GPIB オプションを使用することにより、 GP-IB での制御が可能です

GP-IB 設定

- 1. 本機をパワー オフしてください。
- 2. GP-IB ケーブルを接続します。
- 3. 本機のパワーを再投入します。
- 4. Function (ファンクション) キーを押 _{19 ページ} して、GP-IB 設定モードを選択しま 参照 す。

以下の GP-IB 設定を構成します。

F-24 = 1 GP-IB を有効(1)にします。

無効は0となります。

F-23 = 0~30 GP-IB アドレスを設定します。 GP-IB の有効・無効の表示とな

F-25 = 0 / 1 ります

F-26=0 プロトコルを SCPI モードにします。

GP-IB 制約

システム内の機器接続台数はコントローラ(コンピュータ)を含め 15 台までです。

各装置間のケーブル長は 2m 以下、1 システムの最大ケーブル合計長は、20m 以下です。

GP-IB ケーブルのループ接続、並列接続は、禁止です。

各機器のアドレスは、1台に1つ割り当てられます。重複は動作不良となります。

接続されている全機器の 2/3 は、パワー オンにする必要があります。

GP-IB の動作確認

概要

GP-IB 機能の動作確認につきましては、ナショナルインスツルメンツ社の"Measurement & Automation Explorer" (MAX)を使用します。このアプリケーションソフトウェアーは、ナショナルインスツルメンツ社のホームページよりダウンロードできます。

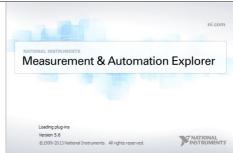
表示および操作については MAX のバージョンに よって異なります。お使いのバージョンに合わせて 操作してください。

動作確認

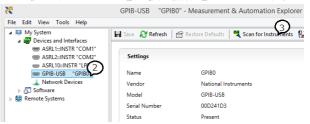
NI Measurement and Automation Explorer (MAX)のアプリケーションを実行してください。

スタート→ すべてのプログラム→National Instruments→Measurement & Automation

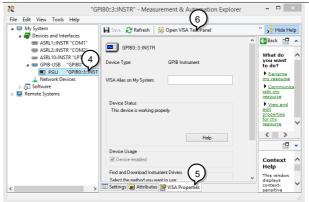




- Configuration パネルからアクセスします。
 My System→Devices and Interfaces
 →GP-IB-**
- 3. 使用する GP-IB を選択し機器を Scan します。

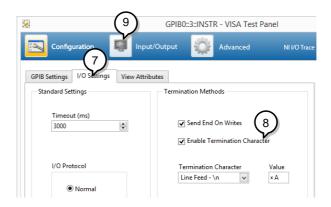


- 4. GP-IB に表示される PSU を選択します。
- 5. VISA Properties のタブを開きます。
- 6. Visa Test Panel をクリックします。

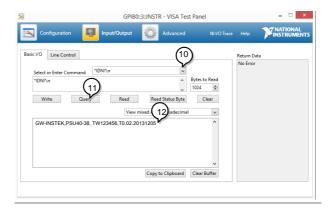




- 5. I/O Setting タブを開きます
- 6. Enable Termination Character をチェックします。
- 7. Input/Output をクリックします。



- 8. ドロップダウンリストで*IDN?を選択します。
- 9. Querry をクリックします。
- 10.応答が返ります。



通信が行われるとリモート状態となり、RMT インジケ

一タが点灯します。



PSU 本体の ERR 表示は":SYST:ERR?"クエリですべてのエラーを読み出すと解除されます。

シリアルインターフェイス

RS-232C/RS-485 の接続

シリアルインターフェイスは PC やシーケンサと接続することが可能です。

使用するオプションケーブルの仕様は以下の通りです。

PSU-232 通	DB-9 コネクタ		Remote IN(RJ-45)		結線
信ケーブル	番号	名称	番号	名称	
	外装	シールド	外装	シールド	
	2	RX	7	TX	ツイストペア
	3	TX	8	RX	フィストペア
	5	SG	1	SG	
PSU-485 通	DB-9 コネクタ		Remote IN(RJ-45)		結線
信ケーブル	番号	番号	名称	番号	
	外装	シールド	外装	シールド	
	9	TXD -	6	RXD -	ツイストペア
	8	TXD +	3	RXD +	フィストペア
	1	SG	1	SG	
	5	RXD -	5	TXD -	ツイストペア
	4	RXD +	4	TXD +	ノイヘド・ソ

RS-485 で 1 台のみ使用する場合は終端器を OUT コネクタに接続してください。RS-232C では終端器は不要です。



RS-232C/RS-485 の設定

設定手順

- RS-232C または RS-485 の接続ケーブルの RJ-45 側を Remote IN につなぎます。D-sub9 側を PC またはシーケンサなどの RS-232C またはRS-485 につなぎます。
- 2. ファンクションキーを押してシリアル 通信の設定を行います。

シリアル通信の設定は F-70~F-76 になります。

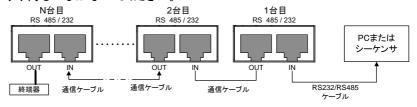
ノソノル通信の政には1-70~1-70によりより。				
	使用シリアルインターフェイス			
F-70 = 1 or 2	0= なし			
1 70 = 1 01 2	1= RS-232C			
	2= RS485			
	通信速度			
F-71 = 0 ~ 7	0=1200 , 1=2400 , 2=4800,			
1 71 - 0 - 7	3=9600 , 4=19200, 5=38400,			
	6=57600, 7=115200			
F-72 = 0 / 1	データ長			
1 72 = 07 1	0=7 ,1=8			
	パリティ			
$F-73 = 0 \sim 3$	0 = none			
1 70 - 0 0	1 = odd			
	2 = even			
F-74 = 0 / 1	ストップビット			
1 74 = 07 1	0 = 1 , 1 = 2			
	プロトコル			
F-75 = 0 / 1	0 = SCPI モード			
	1 = デイジーチェインモード			
F 70 00 00	UART アドレス 0~30			
F-76 =00~30	各器で重複しないように設定			



F-70~F76 の設定が異なると正しく通信しないことがあります。

RS-485 による複数台接続

デイジーチェインモードでは RS-485 のデイジーチェインにより 30 台までの接続制御ができます。1 台目は RS-232C/RS-485 の接続・設定と同じものを使用します。2 台目以後は専用となります。最後の PSU の OUT 側には終端器を接続します。1 台目のみの場合、終端器は不要です。何もつながないでください。



通信ケーブ	RemoteOUT(RJ-45)		Remote IN(RJ-45)		結線
ル	名称	番号	名称	番号	
	外装	シールド	外装	シールド	
	5	RXD -	5	RXD -	ツイストペア
	4	RXD+	4	RXD+	
	1	SG	1	SG	
	6	TXD -	6	TXD -	ツイストペア
	3	TXD +	3	TXD +	

デイジーチェイン接続の設定

設定手順

1. すべてのケーブルを接続し PC また はシーケンサからいちばん遠い PSU の OUT 端子に終端器をつな ぎます。



2. ファンクションキーを押してシリアル 通信の設定を行います。1 台目の設 定は RS-232C/RS-485 の設定をデ イジーチェインモードとします。2 台 目以後は以下の設定となります。

シリアル通信の設定は F-70~F-76 になります。			
F-70 = 2	使用シリアルインターフェイス 2= RS-485		
F-71 = 0 ~ 7	通信速度は1台目と同じ設定 をします。		
F-72 = 1	データ長 1=8		
F-73 = 0	パリティ 0 = none		
F-74 = 0	ストップビット 0 = 1		
F-75 = 1	プロトコル 1 = デイジーチェインモード		
F-76 =00~30	UART アドレス 0~30 各器で重複しないように設定		

<u>!</u>注意

F-70~F76 の設定が異なると正しく通信しないことがあります。

シリアルインターフェイスの動作確認

ターミナルアプリ ケーション

RealTerm,PuTTY などのシリアルターミナルソフトを起動します。

アプリケーションの設定を使用する COM ポートと 通信設定を PSU の設定に合わせ、ローカルエコーをオン、行末コードを LF(プロトコル:標準時)または CR(プロトコル:デイジーチェインモード時)に設定してください。 COM ポート番号と関連するポートの設定を確認するには、PC のデバイスマネージャとアプリケーションの設定を確認してください。

例: RS-232C 通信で RealTerm を使用する場合



機能チェック 1 標準コマンド モード

標準(SCPI)コマンド(F-75=0)ではターミナルソフトでキー入力しクエリコマンドを送信します。(Enterキーに LF を割り当てください。)

*idn?

←文字入力後に Enter キー

GW-INSTEK,PSU-8013,,T1.12.20111013 製造者、型式、シリアル番号、バージョンの順

機能チェック 2 デイジーチェイン モード

デイジーチェインモード(F-75=1)ではターミナルソフトでキー入力しクエリコマンドを送信します。 (Enter キーに CR を割り当ててください。) 1 台目の UART アドレスが 6、2 台目の UART アドレスが 11 の場合は以下の手順となります。通常は 1 台目の制御に戻してください。

ADR 6

←文字入力後に Enter キー

OK

IDN? ←文字入力後に Enter キー GW-INSTEK,PSU-8013,,T1.12.20111013

ADR 11 OK ←文字入力後に Enter キー

IDN? ←文字入力後に Enter キー GW-INSTEK,PSU-8013.,T1.12.20111013

ADR 6 OK ←文字入力後に Enter キー

デイジーチェインモードのコマンド・プロトコルについてはプログラムマニュアルを参照してください。 デイジーチェインモードではコマンドとパラメータの間はスペースが必要です。また CR 以外の制御コード(LF など)は出力しないでください。またエラーは CLS コマンドでクリアできます。 通信が行われるとリモート状態となり、インジケータ が点灯します。



LAN インターフェイス

イーサネット(LAN)の設定

イーサネット(LAN)は、ウェブサーバー接続やソケット接続により、本機のモニタや、基本的なリモート制御が可能です。

本機は DHCP 接続をサポートしているため、自動的に既存ネットワークに接続できます。また、ネットワーク設定を手動で構成することも可能です。

イーサネット

設定

イーサネットは下記の各設定が必要です、DHCPを有効にした場合、アドレス関係は確認のみとなります。

- MAC アドレス(表示のみ)
- DHCP
- サブネット マスク
- DNS アドレス
- ウェブ サーバーの有効
- ウェブ パスワードの設定 0000~9999(初期値 0000)

- LAN
- IP アドレス
- ゲートウェイアドレス
- ソケット 有効
- ウェブ パスワードの有効
- ポート番号:2268(固定)

使用する LAN の設定は接続するネットワークの管理者に確認してください。他の機器のアドレスと重複すると、接続したネットワークに重大な障害が発生する場合があります。

ウェブ サーバの設定

設定

この設定例は、ウェブサーバーとして PSU を設定します。そして、DHCP を使用して IP アドレス自動的に割り当てます。

 ネットワークのハブと本機の LAN ポートを LAN ケーブルで接続します。 接続を認識すると LAN インジケータがつきます。





19 ページ 2. Function (ファンクション) キーを押し 参照 てノーマル設定に入ります。

以下の LAN 設定を行います。(DHCP 使用時)

F-36 = 1 LAN 有効 F-37 = 1 DHCP 有効

F-59 = 1 ウェブサーバー オン



ネットワーク接続が確認できない時はパワースイッチの再投入または、ウェブブラウザのページを更新してください。

ソケット サーバの設定

設定

本機のソケットサーバーを設定します。 下記の構成設定では、本機の IP アドレスを手動 にて設定し、ソケットサーバーを使用可能にしま す。但し、ソケットサーバーポートは、2268 にて固 定です。変更できません。

 ネットワークと本機リアパネルの LAN ポートを LAN ケーブルで接続しま す。



19 ページ 2. Function (ファンクション) キーを押し 参照 てノーマル設定に入ります。

以下の LAN 設定を行います。(IP、サブネットマスク、ゲートウェイは一例です。)

F-36 = 1LAN 有効 F-37 = 0DHCP 無効 F-39 = 172IP アドレス 1 F-40 = 22IP アドレス 2 F-41 = 5IP アドレス 3 F-42 = 133IP アドレス 4 F-43 = 255サブネット マスク1 F-44 = 255サブネット マスク 2 F-45 = 128サブネット マスク3 F-46 = 0サブネット マスク 4 ゲートウェイ 1 F-47 = 172F-48 = 22ゲートウェイ2 F-49 = 21ゲートウェイ3 F-50 = 101ゲートウェイ 4 F-57 = 1ソケットサーバー有効

ウェブ サーバ制御の動作 確認

動作確認

本機の Web サーバを有効に設定した後、PC のブラウザに本機の IP アドレスを入力します。 http://172.22.5.133

本機の Web ページが表示されれば、通信は成立しています。



Copyright 2011 © Good Will Instrument Co., Ltd All Rights Reserved.

Webページではシステム情報お表示および IPアドレスの設定変更ができます。出力関係の設定はできません。



ソケット サーバの動作確認

概要

ソケット サーバ機能の動作確認につきましては、 ナショナルインスツルメンツ社のアプリケーションソフトウェアー MAX(Measurement & Automation Explorer)を使用します。 このアプリケーションソフトウェアーは、ナショナルインスツルメンツ社のホームページよりダウンロードできます。

動作確認

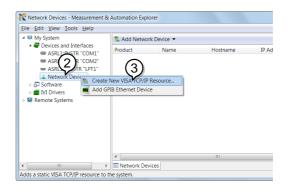
NI Measurement and Automation Explorer (MAX)のアプリケーションを実行してください。

スタート→ すべてのプログラム→National Instruments→Measurement & Automation



- 2. 操作パネルよりネットワークデバイスを選択し、右 クリックでメニューを開きます。
- 3. ネットワークデバイスを追加 を選択し、 VISA TCP/IP リソース....を選択します。



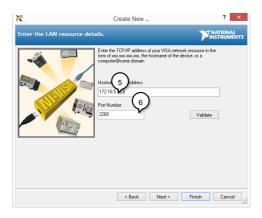


4. Raw ソケットのマニュアル入力 を選択します。

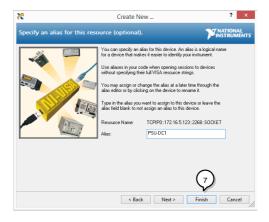


- 5. PSU の IP アドレスとポート番号を入力します。 ポート番号は、2268 で固定です。
- 6. 検証ボタンを押して、確認します。



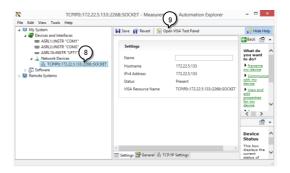


7. 次に接続する PSU のエイリアス(名前)を設定して終了してください。(未入力でもかまいません) 例: PSU_DC1

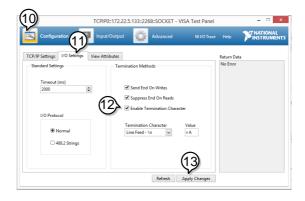


- 8. ネットワークデバイスの下に PSU の新しい IP アドレスが表示されます。そのアイコンを選択してください。
- 9. VISA テストパネルを開くを押します。





- 10.Configuration アイコンをクリックします。
- 11.I/O Setting タブをクリックします。
- 12. Enable Termination Character をチェックします。
- 13. Apply Change をクリックします。



- 14.Input/Output アイコンをクリックします。
- 15.Select or Enter Command エリアにクエリコマンド「*IDN?」が既にセットされています。
- 16.クエリを実行するために Query をクリックします。



17.製造者、モデル名、シリアル番号、ファームウェア バージョンが Buffer エリアに表示されます:





詳細については、プログラムマニュアルを参照してください。

PSU 本体の ERR 表示は":SYST:ERR?"クエリで すべてのエラーを読み出すと解除されます。

標準コマンドモード

コマンド構造

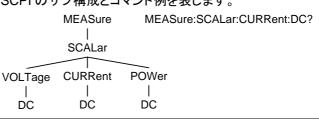
標準(SCPI)コマンドモードのコマンド構造は以下の通りです。

適合規格 IEEE488.2 一部互換 SCPI 1999 一部互換

コマンド構造 標準(SCPI)コマンドはノードに組織された階層的なツリ

ー構造に基づいています。コマンドツリーの各レベルは、 ノードです。SCPIコマンドの各キーワードは、コマンドツ リー各ノードを意味します。SCPIコマンドの各キーワー ド(ノード)は、コロン(:)で区切られています。下の図は、

SCPI のサブ構成とコマンド例を表します。





コマンドの種類 いくつかの異なった計測用コマンドと、クエリがありま す。コマンドは指示やデータを本体に送り、クエリは本 体から、データやステータス情報を受け取ります。

コマンド種類

単一	パラメータを含む又は含まない単一コマンド
例	*IDN?
クエリ	クエリは、単一または組合せコマンドに続け
	て疑問符(?)を付けたコマンドです。パラメ
	ータ(データ)が返されます。
例	meas:curr:dc?
組合せ	2 つ以上のコマンドは、同じコマンド構文上
	に配列されます。組合せコマンドは、セミコ
	ロン(;)または、セミコロンとコロン(;:)で区
	別されます。
	最後の命令が最初の命令の最後のノード
	から始まらなければならないという警告付
	きで、セミコロンは2つの関連した命令に用
	いられます。セミコロンとコロンは、異なるノ
	ードから2つの命令を結合するのに用いら
	れます。
例	meas:volt:dc?;:meas:curr:dc?

コマンド形式

コマンドとクエリは、ロングフォームとショートフォームの 2種類の形式があります。コマンドの構文は大文字で かかれた部分のショートフォームと大文字と小文字を含 んだロングフォームで書かれています。コマンドは、大 文字または、小文字、ロングフォームまたはショートフォ 一ムで書かれた場合も完全である必要があります。不 完全なコマンドは、受け付けません。以下は正しく書か れたコマンドの例です。

ロング フォーム	STATus:OPERation:NTRansition? STATUS:OPERATION:NTRANSITION?
	status:operation:ntransition?
ショート	STAT:OPER:NTR?
フォーム	stat:oper:ntr?



角括弧		コマンドは、内容が省略 t。以下に示すとおりコマ	
	括弧で囲まれた項目の有無に関係なく同じです。 "DISPlay:MENU[:NAME]?」と"DISPlay:MENU?"		
	両方とも有効な	•	ay.iviEivo: ia
コマンド	APPLY 1	.5,5.2 1. コマンド ヘッ	ダ
フォーマット		ノ 2. スペース	
		3. パラメータ 1	
	1 2	3 4 5 4. カンマ	
		(前後にスペース	ス入れないこと)
		5. パラメータ 2	,
パラメータ	形式	説明	例
	<boolean></boolean>	ブール値	0, 1
	<nr1></nr1>	整数	0, 1, 2, 3
	<nr2></nr2>	10 進数	0.1, 3.14, 8.5
	<nr3></nr3>	浮動小数点	4.5e-1,
			8.25e+1
	<nrf></nrf>	NR1, 2, 3 のいずれか	1, 1.5, 4.5e-1
	<string></string>	文字列データ、アスキー	一文字の 20H~
		7EHが、文字列として	使うことができま
		す。設定時はダブルク	ォーテーションで
		前後を挟みます。	
	<blook data=""></blook>		ヮ゚゙゚゙゙゙゙゙゙゙゙゙゙゚゚゙゙゙゙゙゚゚゙゙゙゙゙゙゙゚゚゙゚゙゙゙゙゙゚゚゙゚゙
メッセージ ターミネータ	LF	改行コード	

各コマンドの仕様は、ファームウエアのバージョンによって、予告なく変更 することがあります、ご了承ください。



コマンド一覧

ABORt コマンド :ABORt	53
Display コマンド	
:DISPlay:MENU[:NAME]	53
:DISPlay[:WINDow]:TEXT:CLEar	54
:DISPlay[:WINDow]:TEXT[:DATA]	
:DISPlay:BLINk	
Initiate コマンド	
:INITiate:CONTinuous[:TRANsient]	
:INITiate[:IMMediate]:NAME	56
:INITiate[:IMMediate][:TRANsient]	56
Measure コマンド	
:MEASure[:SCALar]:ALL[:DC]	
:MEASure[:SCALar]:CURRent[:DC]	
:MEASure[:SCALar]:VOLTage[:DC]	
:MEASure[:SCALar]:POWer[:DC]	58
Output コマンド	
:OUTPut:DELay:ON	
:OUTPut:DELay:OFF	
:OUTPut:EXTernal:LOGic	
:OUTPut:EXTernal[:STATe]	
:OUTPut:MODE	
:OUTPut:PON[:STATe]	
:OUTPut[:STATe][:IMMediate]	
:OUTPut[:STATe]:TRIGgered::OUTPut:PROTection:CLEar	
:OUTPut:PROTection:CLEar	02
Status コマンド	
:STATus:OPERation[:EVENt]	
:STATus:OPERation:CONDition	
:STATus:OPERation:ENABle	
:STATus:OPERation:PTRansition	
:STATus:OPERation:NTRansition	
:STATus:QUEStionable[:EVENt]	

標準コマンドモード

GWINSTEK

:STATus:QUEStionable:CONDition	65
:STATus:QUEStionable:ENABle	
:STATus:QUEStionable:PTRansition	66
:STATus:QUEStionable:NTRansition	66
:STATus:PRESet	67
Source コマンド	
[:SOURce]:CURRent:EXTernal:RANGe	68
[:SOURce]:CURRent[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude] .	69
[:SOURce]:CURRent[:LEVel]:TRIGgered[:AMPLitude]	70
[:SOURce]:CURRent:LIMit:AUTO	70
[:SOURce]:CURRent:PROTection:DELay	71
[:SOURce]:CURRent:PROTection[:LEVel]	71
[:SOURce]:CURRent:PROTection:STATe	72
[:SOURce]:CURRent:PROTection:TRIPped	72
[:SOURce]:CURRent:SLEW:RISing	73
[:SOURce]:CURRent:SLEW:FALLing	73
[:SOURce]:MODE?	74
[:SOURce]:RESistance[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude	∍] 74
[:SOURce]:VOLTage:EXTernal:RANGe	
[:SOURce]:VOLTage[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude].	75
[:SOURce]:VOLTage[:LEVel]:TRIGgered[:AMPLitude]	76
[:SOURce]:VOLTage:LIMit:AUTO	76
[:SOURce]:VOLTage:LIMit:LOW	77
[:SOURce]:VOLTage:PROTection[:LEVel]	77
[:SOURce]:VOLTage:PROTection:TRIPped	78
[:SOURce]:VOLTage:SLEW:RISing	78
[:SOURce]:VOLTage:SLEW:FALLing	79
System コマンド	
:SYSTem:BEEPer[:IMMediate]	81
:SYSTem:CONFigure:BEEPer[:STATe]	81
:SYSTem:CONFigure:BLEeder[:STATe]	82
:SYSTem:CONFigure:CURRent:CONTrol	82
:SYSTem:CONFigure:VOLTage:CONTrol	83
:SYSTem:CONFigure:OUTPut:PON[:STATe]	83
:SYSTem:CONFigure:PROTection:RECovery	84
:SYSTem:CONFigure:MSLave	
:SYSTem:CONFigure:OUTPut:EXTernal[:MODE]	
:SYSTem:COMMunicate:ENABle	85
:SYSTem:COMMunicate:GPIB[:SELF]:ADDRess	86
:SYSTem:COMMunicate:LAN:IPADdress	

GWINSTEK

:SYSTem:COMMunicate:LAN:GATEway	86
:SYSTem:COMMunicate:LAN:SMASk	87
:SYSTem:COMMunicate:LAN:MAC	
:SYSTem:COMMunicate:LAN:DHCP	
:SYSTem:COMMunicate:LAN:DNS	88
:SYSTem:COMMunicate:RLSTate	88
:SYSTem:COMMunicate:SERial:LANGuage[:SELect]	89
:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit:BAUD	89
:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit:BITS	90
:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit:PARity	90
:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit:SBITs	
:SYSTem:COMMunicate:USB:FRONt:STATe	91
:SYSTem:COMMunicate:USB:REAR:MODE	91
:SYSTem:COMMunicate:USB:REAR:STATe	
:SYSTem:ERRor	
:SYSTem:KLOCk	
:SYSTem:KEYLock:MODE	
:SYSTem:ERRor:ENABle	
:SYSTem:LANGuage:EMULation	
:SYSTem:LANGuage[:SELect]	94
:SYSTem:PREset	
:SYSTem:VERSion	
:SYSTem:REBoot	94
Common コマンド	
*CLS	
*ESE	
*ESR	
*IDN	
*OPC	97
*RCL	98
*RST	98
*SAV	98
*SRE	
*STB	
*TRG	
*TST	100
*\^/ ^ I	100

Abort コマンド

:ABORt	_	_

:ABORt



説明	ABORt コマンドは全てのトリガ動作をキャンセルします。応 答はありません。
構文	ABORt
設定例	ABOR トリガ動作をキャンセルします。

Display コマンド

:DISPlay:MENU[:NAME]	53
:DISPlay[:WINDow]:TEXT:CLEar	
:DISPlay[:WINDow]:TEXT[:DATA]	54
:DISPlay:BLINk	

:DISPlay:MENU[:NAME]



説明	表示項目の設定を行います。			
構文	DISPlay:MENU[:NAME] <nr1></nr1>			
応答 構文	DISPlay:M	DISPlay:MENU[:NAME]?		
パラメータ	0	電圧測定/電流測定		
	1~2	未使用		
	3	電圧設定 / 電流設定		
	4	OVP / OCP メニュー		
	5 ~ 99	未使用		
	100~199	F-00~99 メニュー		
設定例	DISP:MENU 0			
	表示を電圧と電流の表示に設定します。			
応答例	DISP:MENU?			
	>0			
	表示状態のコードを返します。0 は"電圧/電流測定"の表示			
	です。			



:DISPlay	[:WINDow]:TEXT:CLEar	Set →
説明	表示するテキストデータの設定をクリア ません。	します。応答はあり
構文	DISPlay[:WINDow]:TEXT:CLEar	
設定例	DISP:TEXT:CLE	
	メイン表示のテキストをクリアします。	
		(Set)→
:DISPlay	[:WINDow]:TEXT[:DATA]	Query
説明	画面に表示するテキストデータの設定で ているデータを上書きします。文字列が エリアは不定です。	
構文	DISPlay[:WINDow]:TEXT[:DATA] " <s< td=""><td>tring>"</td></s<>	tring>"
応答 構文	DISPlay[:WINDow]:TEXT[:DATA]?	
パラメータ	" <string>" アスキー文字の 20H〜7EI できます。文字列は引用符</string>	
応答	" <string>" 引用符"で囲まれたテキスト す。</string>	・文字列を返しま
設定例	DISP:TEXT "ABCD"	
	"ABCD"のテキストデータを画面に設定	します。

画面のテキストデータの文字列を返します。

応答例

DISP:TEXT? >"ABCD"

Set → Query

:DISPlay:BLINk

説明	表示のテキストデータの点滅の設定です。			
ופיום	致水のバイン	衣小のナイストナーラの点機の設定です。		
構文	DISPlay:BLI	DISPlay:BLINk { <boolean> OFF ON }</boolean>		
応答 構文	DISPlay:BLINk?			
パラメータ	0/OFF	点滅をオフ		
	1 / ON	点滅をオン		
応答	<boolean></boolean>	点滅表示の状態を返します。		
設定例	DISP:BLIN 1			
	点滅をオンにします。			
応答例	DISP:BLIN?			
	>0			
	表示のテキストデータの点滅表示の状態を返します。			

Initiate コマンド

:INITiate:CONTinuous[:TRANsient]	55
:INITiate[:IMMediate]:NAME	56
:INITiate[:IMMediate][:TRANsient]	56

:INITiate:CONTinuous[:TRANsient] Set → Query

説明	トリガ動作を有効にします。			
構文	:INITiate:CONTinuous[:TRANsient] { <bool> OFF ON}</bool>			
	:INITiate:CON	ITinuous[:TRANsient]?		
パラメータ	OFF 0 OFF			
	ON 1	ON		
応答	0	OFF		
	1	ON		
設定例 INIT:TRAN 1				
	トリガ動作を有効にします。			



:INITiate[:IMMediate]:NAME



説明	トリガ動作を設定します。		
構文	:INITiate[:IMMediate]:NAME {TRANsient OUTPut}		
パラメータ	TRANSient トリガ動作をトランジェントにします。 OUTPut トリガ動作をアウトプットにします。		
設定例	INITiate:NAME TRANient		
	トリガ動作をトランジェントにします。		

:INITiate[:IMMediate][:TRANsient]



説明	トリガを発生させます。トリガ動作が有効な場合はトリガに 設定された動作を行いますが、無効な場合は、コマンドは 無視されます。
構文	:INITiate[:IMMediate][:TRANsient]
設定例	INIT
	トリガを発生させます。

Measure コマンド

:MEASure[:SCALar]:ALL[:DC]	. 57
:MEASure[:SCALar]:CURRent[:DC]	
:MEASure[:SCALar]:VOLTage[:DC]	
:MEASure[:SCALar]:POWer[:DC]	

:MEASure[:SCALar]:ALL[:DC]



説明	出力電圧と出力電流を応答します。			
構文	:MEASure[:SCALar]:ALL[:DC]?			
応答例	<nr2>,<nr2> 電圧値[V]、電流値[A]を返します。</nr2></nr2>			
応答例	MEAS:ALL? >+1.000,+2.000 1.000V/2.000A の出力です。			

:MEASure[:SCALar]:CURRent[:DC]



説明	出力電流の測定値の応答です。			
応答 構文	MEASure[:SCALar]:CURRent[:DC]?			
応答	<nr2> 電流測定値を返します。単位は[A]です。</nr2>			
応答例	MEAS:CURR?			
	>+1.000			
	電流測定値を返します。			

:MEASure[:SCALar]:VOLTage[:DC]



説明	出力電圧の測定値の応答です。			
応答 構文	MEASure[:SCALar]:VOLTage[:DC]?			
応答	<nr2> 電圧測定値を返します。単位は[V]です。</nr2>			
応答例	MEAS:VC	LT?		
	>+5.000			
	電圧測定値を返します。			



:MEASure[:SCALar]:POWer[:DC]



説明	出力電力の測定値の応答です		
応答 構文	MEASure[:SCALar]:POWer[:DC]?		
応答	<nr2></nr2>	電力測定値を返します。単位は[W]です。	
応答例 MEAS:PO\ >+10		N? [を返します。	

Output コマンド

:OUTPut:DELay:ON :OUTPut:DELay:OFF	
:OUTPut:EXTernal:LOGic	
:OUTPut:EXTernal[:STATe]	
:OUTPut:MODE	
:OUTPut:PON[:STATe]	61
:OUTPut[:STATe][:IMMediate]	
:OUTPut[:STATe]:TRIGgered	62
:OUTPut:PROTection:CLEar	62

:OUTPut:DELay:ON Set → Query

アウトプットをオンにするためのディレイ時間の設定です。 説明 初期値はディレイ時間「0.00」に設定します。 この設定は F-01 と同じです。 構文 OUTPut:DELay:ON <NRf> OUTPut:DELay:ON? 応答 構文 0.00~99.99 秒 (0 はディレイ無し) パラメータ <NRf> 応答 <NR2> アウトプットがオンするまでのディレイ時間を砂 で返します。 設定例 OUTP:DEL:ON 1 アウトプットのオンディレイを 1 秒に設定します。 OUTP:DEL:ON? 応答例 >+10.000

アウトプットのオンディレイの設定値を返します。

Set →

:OUTPut:	:DELay:O	FF	Query Query
説明	アウトプットをオフするためのディレイ時間を設定します。 初期値はディレイ時間「0.00」に設定されます。 この設定は F-02 と同じです。		
構文	OUTPut:D	ELay:OFF <nrf></nrf>	
応答 構文	OUTPut:D	ELay:OFF?	
パラメータ	<nrf></nrf>	0.00~99.99 秒(0 はディレイ無	L)
応答	<nr2></nr2>	アウトプットオフまでのディレイB ます。	寺間を秒で返し
設定例	OUTP:DEI アウトプット	_:OFF 1 のオフディレイを 1 秒に設定しま	 ゙゙ヺ。
応答例	OUTP:DEL:OFF? >+10.000 アウトプットのオフディレイの設定値を返します。 (Set)		

:OUTPut	:OUTPut:EXTernal:LOGic			
説明	外部アナログ制御入力によるアウトプットのオン/オフ制御 の論理を設定します。この設定は F-94 と同じです。			
構文	:OUTPut:EXTernal:LOGic {LOW HIGH} :OUTPut:EXTernal:LOGic?			
パラメータ	LOW	L 入力/ショートでアウトプットをオ		
設定例		H 入力/オープンでアウトプットを XT:LOG LOW ログ制御のアウトプット入力を負論		



Set → Query

:OUTPut:EXTernal[:STATe]

説明		1グ制御によるアウトプットのオン/オフを有効に は定します。この設定は F-98 と同じです。
構文		EXTernal[:STATe] { <bool> OFF ON}</bool>
	:001Put:1	EXTernal[:STATe]?
パラメータ	ON 1 OFF 0	外部アナログ入力制御によるアウトプット制御は有効です。 外部アナログ制御によるアウトプット制御は無効です。
応答	<bool></bool>	外部アナログ制御によるアウトプット制御の状態を返します。
設定例	OUTP:EX 外部アナロ	T OFF 1グ制御によるアウトプット制御を無効にします。



:OUTPut:MODE

説明		カモードを設定の設定です。 : F-03 設定(V-I モードスルーレート選択)と同じ	
構文	OUTPut:MODE { <nr1> CVHS CCHS CVLS CCLS}</nr1>		
応答 構文	OUTPut:MODE?		
パラメータ	0 / CVHS	CV ハイスピード優先	
	1 / CCHS	CC ハイスピード優先	
	2/CVLS	CVスルーレート優先	
	3/CCLS	CCV スルーレート優先	
応答	<nr1></nr1>	アウトプットモードの設定値を返します。	
設定例	OUTP:MO	DE CVHS	
	出力モード	を設定します。	
応答例	OUTP:MO >0	DE?	

出力モード設定を返します。

\bigcirc Set \longrightarrow	
→ Query	

:OUTPut:PON[:STATe]

		<u>-</u>	
説明	電源オン時の	のアウトプットの状態を設定します。	
	この設定は	F-92 設定と同じです。	
構文	:OUTPut:P0	:OUTPut:PON[:STATe] { <nr1> SAFE FORCe AUTO}</nr1>	
応答 構文	:OUTPut:P	ON[:STATe]?	
パラメータ	SAFE 0	必ずアウトプットがオフで起動します。 (Safe モード)	
	FORCe 1	起動シーケンスが完了するとアウトプットがオンになります。(Force モード)	
	AUTO 2	前回の電源オフの前のアウトプットの状態に復帰します。(Auto モード)	
応答	0	起動後のアウトプットはオフです。	
	1 2	起動後のアウトプットはオンです。 起動後のアウトプットは電源オフ時に依存します。	
設定例	OUTP:PON 起動時の出	I SAFE カ状態を SAFE に設定します。	
応答例	OUTP:PON	?	

:OUTPut[:STATe][:IMMediate]



説明	アウトプット	をオン又はオフします。	
構文	OUTPut[:STATe][:IMMediate] { <boolean> OFF ON }</boolean>		
応答 構文	OUTPut[:STATe][:IMMediate]?		
パラメータ	0/OFF	アウトプットをオフします。	
	1 / ON	アウトプットをオンします。	
応答	<nr1></nr1>	アウトプットの状態を返します。	
例	OUTP ON		
	アウトプット	を設定します。	
応答例	OUTP?		
	>1		
	アウトプット	の設定を返します。	

起動時の出力状態設定は SAFE です。



Set → Query

:OUTPut[:STATe]:TRIGgered

説明	コマンド送信後、トリガ発生時にアウトプットをオンします。		
構文	:OUTPut[:STATe]:TRIGgered { <bool> OFF ON }</bool>		
応答 構文	:OUTPut[:STATe]:TRIGgered?		
パラメータ	OFF 0 トリガでアウトプットをオフします。		
	ON 1 トリガでアウトプットをオンします。		
応答	<bool> トリガアウトプットの設定を返します。</bool>		

:OUTPut:PROTection:CLEar



説明	保護状態(OVP、OCP、OTP)をクリアします。また、シャッ
	トダウン保護もクリアします。
	AC 保護はクリアされません。応答はありません。
構文	OUTPut:PROTection:CLEar
例	OUTP:PROT:CLE
	保護状態をクリアします。

Status コマンド

:STATus:OPERation[:EVENt]	63
:STATus:OPERation:CONDition	63
:STATus:OPERation:ENABle	63
:STATus:OPERation:PTRansition	64
:STATus:OPERation:NTRansition	64
:STATus:QUEStionable[:EVENt]	65
:STATus:QUEStionable:CONDition	65
:STATus:QUEStionable:ENABle	65
:STATus:QUEStionable:PTRansition	66
:STATus:QUEStionable:NTRansition	66
:STATus:PRESet	67



:STATus:OPERation[:EVENt]



説明	Operation ステータスイベントレジスタの応答です。応答後		
	にレジスタ	の値をクリアします。設定はありません。	
応答 構文	STATus:O	PERation[:EVENt]?	
応答	<nr1></nr1>	Operation ステータスイベントレジスタの値を	
		返します。	
応答例	STAT:OPE	R?	
	>0		
	Operation	ステータスイベントレジスタの値を返します。	

:STATus:OPERation:CONDition



説明	Operation コンディションレジスタの応答です。 設定はありません。	
応答 構文	STATus:O	PERation:CONDition?
応答	<nr1></nr1>	Operation コンディションレジスタの値を返します。
応答例	STAT:OPE >0 Operation	R:COND?

Set →

:STATus:OPERation:ENABle



説明	Operation ステータスイネーブルレジスタの設定です。		
構文	STATus:OPERation:ENABle <nrf></nrf>		
応答 構文	STATus:OPERation:ENABle?		
パラメータ	<nr1> 0~32767</nr1>		
例	STAT:OPER:ENAB 1		
	Operation ステータスイネーブルレジスタを設定します。		
応答例	STAT:OPER:ENAB?		
	>1		
	Operation ステータスイネーブルレジスタの値を返します。		





:STATus:OPERation:PTRansition

説明	Operation ステータスが負から正に変わる正遷移の検出ビットの設定です。		
構文	STATus:OPERation:PTRansition <nrf></nrf>		
応答 構文	STATus:OPERation:PTRansition?		
パラメータ	<nr1> 0~32767</nr1>		
例	STAT:OPER:PTR 1		
	Operation ステータスの正遷移の検出ビットを設定します。		
応答例	STAT:OPER:PTR?		
	>1		
	Operation ステータスの正遷移の検出ビットの設定を返し		
	ます。		



:STATus:OPERation:NTRansition



説明	Operation ステータスが正から負に変わる負遷移の検出ビットの設定です。		
構文	STATus:OPERation:NTRansition <nrf></nrf>		
応答 構文	STATus:OPERation:NTRansition?		
パラメータ	<nr1> 0~32767</nr1>		
例	STAT:OPER:NTR 1		
	Operation ステータスの負遷移の検出ビットを設定します。		
応答例	STAT:OPER:NTR?		
	>1		
	Operation ステータスの負遷移の検出ビットの設定を返し		
	ます。		



:STATus	:QUEStionable[:EVENt] → Query
説明	Questionable ステータスイベントレジスタの応答です。 応答後にレジスタの値をクリアします。設定はありません。
応答 構文	STATus:QUEStionable[:EVENt]?
応答	<nr1> Questionable ステータスイベントレジスタの値 を返します。0~32767</nr1>
応答例	STAT:QUES? >0
	Questionable ステータスイベントレジスタの値を返します。
:STATus	:QUEStionable:CONDition → Query
説明	Questionable コンディションレジスタの応答です。 設定はありません。
応答 構文	STATus:QUEStionable:CONDition?
応答	<nr1> Questionable コンディションレジスタの値を返します。0~32767</nr1>
応答例	STAT:QUES:COND? >0
	Questionable コンディションレジスタの値を返します。
	(Set)→
:STATus	:QUEStionable:ENABle → Query
説明	Questionable ステータスイネーブルレジスタの設定です。
構文	STATus:QUEStionable:ENABle <nrf></nrf>
応答 構文	STATus:QUEStionable:ENABle?
パラメータ	<nr1> 0~32767</nr1>
例	STAT:QUES:ENAB 1
	Questionable ステータスイネーブルレジスタを設定します。
応答例	STAT:QUES:ENAB? >1

Questionable ステータスイネーブルレジスタの値を返しま

す。



 \bigcirc Set \longrightarrow

:STATus:QUEStionable:PTRansition

→ Query

説明	Questionable ステータスが負から正に変わる正遷移の検 出ビットの設定です。		
構文	STATus:QUEStionable:PTRansition <nrf></nrf>		
応答 構文	STATus:QUEStionable:PTRansition?		
パラメータ	<nr1> 0~32767</nr1>		
例	STAT:QUES:PTR 1 Questionable ステータスの正遷移の検出ビットを設定します。		
応答例	STATQUES:PTR? >1 Questionable ステータスの正遷移の検出ビットの設定を返します。		

:STATus:QUEStionable:NTRansition



説明	Questionable ステータスが正から負に変わる負遷移の検 出ビットの設定です。		
構文	STATus:QUEStionable:NTRansition <nrf></nrf>		
応答 構文	STATus:QUEStionable:NTRansition?		
パラメータ	<nr1> 0~32767</nr1>		
例	STAT:QUES:NTR 1 Questionable ステータスの負遷移の検出ビットを設定します。		
応答例	STAT:QUES:NTR? >1 Questionable ステータスの負遷移の検出ビットの設定を 返します。		



:STATus:PRESet



Operation ステータスと Questionable ステータスの初期値の設定です。PTR (正遷移)フィルターはセットされ、NTR (負遷移)フィルターと

イネーブルレジスタはリセットされます。応答はありません。

初期値 レジスタ/フィルター	設定値
QUEStionable ステータスイネーブル	0x0000
QUEStionable ステータス PTR (正遷移)	0x7FFF
QUEStionable ステータス NTR (負遷移)	0x0000
Operation ステータスイネーブル	0x0000
Operation ステータス PTR (正遷移)	0x7FFF
Operation ステータス NTR (負遷移)	0x0000
CTATuo:DDECot	

構文 STATus:PRESet

例

STAT:PRES

Operation ステータスと Questionable ステータスを初期値に設定します。



Source コマンド

[:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce] [:SOURce]	:CURRent:EXTernal:RANGe :CURRent[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude] :CURRent[:LEVel]:TRIGgered[:AMPLitude] :CURRent:PROTection:DELay :CURRent:PROTection[:LEVel] :CURRent:PROTection:STATe :CURRent:PROTection:TRIPped :CURRent:SLEW:RISing :CURRent:SLEW:FALLing :MODE? :RESistance[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude] :VOLTage:EXTernal:RANGe :VOLTage[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude] :VOLTage:LIMit:AUTO :VOLTage:PROTection[:LEVel] :VOLTage:PROTection[:LEVel] :VOLTage:PROTection:TRIPped :VOLTage:SLEW:RISing :VOLTage:SLEW:RISing :VOLTage:SLEW:FALLing :VOLTage:SLEW:RISing :VOLTage:SLEW:FALLing	69 70 71 71 72 73 73 74 75 75 76 77 77 77
[:SOURce	Set → Que	
説明	外部制御のレンジを設定します。設定の反映は次の電立ち上げ時になります。 この設定は[:SOURce]:VOLTage:EXTernal:RANGe 及 F-97と同じです。	
構文	[:SOURce]:CURRent:EXTernal:RANGe {LOW HIGH	 }
応答 構文	[:SOURce]:CURRent:EXTernal:RANGe?	
パラメータ	LOW 5V/5kΩレンジを設定 HIGH 10V/10kΩレンジを設定	
例	CURR:EXT:RANG? LOW 外部制御レンジは LOW です。	
	/ 「ロト ロト ロト II LU V	



Set) [:SOURce]:CURRent[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude] **→** Query 電流設定値[A]の設定です。 説明 外部アナログコントロールの電流設定値も応答します。 [SOURce:]CURRent[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude] 構文 {<NRf>|MINimum | MAXimum} [SOURce:]CURRent[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude]? 応答 構文 [MINimum | MAXimum] パラメータ <NRf> 電流値は 0~105%[A]の範囲で設定します。 また OCP の設定による制限があります。 MINimum 最小電流設定 MAXimum 最大電流設定 応答 <NR2> 出力電流の設定値、または指定値を返しま す。 例 CURR 5 電流を5Aに設定します。 CURR? 応答例1 >+5.120 現在の電流レベルの設定値を返します。 **CURR? MAX** 応答例2 >+37.800 電流の最大設定値を返します、設定はされません。



[:SOURce]:CURRent[:LEVel]:TRIGgered[:AMPLitude]



説明	ソフトウェア	トリガが発生した時の電流値の設定です。
構文	-	CURRent[:LEVel]:TRIGgered[:AMPLitude] Nimum MAXimum}
応答 構文	[SOURce:]CURRent[:LEVel]:TRIGgered[:AMPLitude]? [MINimum MAXimum]	
パラメータ	<nrf></nrf>	ソフトウェアトリガ後の電流設定値を 0%~ 105%[A]の範囲で設定します。 また OCP の設定による制限があります。
		ソフトウェアトリガ後の最小電流設定値
	MAXimum	ソフトウェアトリガ後の最大電流設定値
応答	<nr2></nr2>	ソフトウェアトリガ後の電流設定値を返します。
例	CURR:TRI ソフトウェア	G 15 トリガ後の電流値を設定します。
応答例 1	CURR:TRI >+15.000 ソフトウェア	G? トリガ後の電流値の設定値を返します。
応答例 2	CURR:TRI >+37.800	

[:SOURce]:CURRent:LIMit:AUTO



説明	電流設定の上限を有効にするかを設定します。	
	この設定は	F-13と同じです。
構文	[:SOURce]:CURRent:LIMit:AUTO { <bool> OFF ON}</bool>	
応答 構文	[:SOURce]	:CURRent:LIMit:AUTO?
パラメータ	OFF 0	電流設定は全範囲です。
	ON 1	電流設定は OCP 設定に制限されます
応答	<bool></bool>	制限状態を応答します。
例	SOUR:CU	RR:LIM:AUTO 0
	電流設定は	全範囲です。



[:SOURce]:CURRent:PROTection:DELay

説明	OCP の検出の遅延時間を設定します。初期値は 0.1s です。この設定は F-12 と同じです。	
構文	[:SOURce]:CURRent:PROTection:DELay { <nr2> MINimum MAXimum}</nr2>	
応答 構文	[:SOURce]:CURRent:PROTection:DELay?	
パラメータ	<nr2></nr2>	0(OFF),0.1~2.0
	MAX	最大値を設定します。
	MIN	最小値を設定します。
応答	<nr2></nr2>	現在の設定値を応答します。
例	SOUR:CURR	:PROT:DEL MAX

 $\overline{\text{Set}} \longrightarrow$

[:SOURce]:CURRent:PROTection[:LEVel] \rightarrow Query

OCP 遅延時間に最大値(2.0)を設定します。

OCP レベルの設定です。	
n[:LEVel]	
[:LEVel]? [MINimum	
110%[A]の範囲で設定	
、ます。	
きす。	



[:SOURce]:CURRent:PROTection:STATe



説明	OCPレベルの設定です。
構文	[SOURce:]CURRent:PROTection[:LEVel]
	{ <nrf> MINimum MAXimum}</nrf>
応答 構文	[SOURce:]CURRent:PROTection[:LEVel]? [MINimum
	MAXimum]
パラメータ	<nrf> OCP レベルを 10%~110%[A]の範囲で設定</nrf>
	します。
	MINimum 最小 OCP レベル
	MAXimum 最大 OCP レベル.
応答	<nr2> OCP レベルの値を返します。</nr2>
例	CURR:PROT 5
	OCPレベルを設定します。
応答例 1	CURR:PROT?
	>+5.000
	OCPレベルの設定値を返します。
応答例 2	CURR:PROT? MIN
	>+3.600
	OCPレベルの最小設定値を返します。

[:SOURce]:CURRent:PROTection:TRIPped → Query

説明	OCP が発生したかを応答します。	
応答 構文	[:SOURce]:CURRent:PROTection:TRIPped?	
応答	<pre><pool></pool></pre>	発生時は1を応答します。
応答例	SOUR:CURR:PROT:TRIP? >0 OCP は発生していません。	

	Set)-	\rightarrow
_	→ Que	ry

[:SOURce]:CURRent:SLEW:RISing

説明		スルーレートの設定(F-06)です。CC スルーレ
	ート優先モー	-ドの場合のみ機能が有効になります。
構文	[SOURce:](CURRent:SLEW:RISing { <nrf> MINimum </nrf>
	MAXimum}	
応答 構文	[SOURce:](CURRent:SLEW:RISing? [MINimum
	MAXimum]	
Parameter	<nrf></nrf>	電流立上りスルーレートを設定します
	MINimum :	最小電流立上りスルーレート
	MAXimum :	最大電流立上りスルーレート
応答	<nr2></nr2>	電流立上りスルーレートの値を返します。
例	CURR:SLE	W:RIS 72
	電流立上りる	スルーレートを 72A/s に設定します。
応答例 1	CURR:SLE	W:RIS?
	>+5.000	
	電流立上りる	スルーレートの設定値を返します。
応答例 2	CURR:SLE	W:RIS? MAX
	>+72.000	
	電流立上りる	スルーレートの最大設定値を返します。



[:SOURce]:CURRent:SLEW:FALLing

	<u> </u>	`
—▶	Query	

説明		スルーレートの設定(F-07)です。CC スルーレートの場合のみ機能が有効になります。
構文	[SOURce:] MAXimun	CURRent:SLEW:FALLing { <nrf> MINimum</nrf>
応答 構文	[SOURce:] MAXimum]	CURRent:SLEW:FALLing? [MINimum
Parameter	<nrf></nrf>	電流立下りスルーレートを設定します
	MINimum	最小電流立下りスルーレート
	MAXimum	最大電流立下りする一レート
応答	<nr2></nr2>	電流立下りスルーレートの値を返します。
応答例 1	CURR:SLE	W:FALL?
	>+5.000	
	電流立下り	スルーレートの設定値を返します。



[:SOURce]:MODE?



説明		を応答します。定電圧動作時は CV、定電流動 出カオフの時は OFF を応答します。
応答 構文	[:SOURce]:N	MODE?
応答	<string></string>	"CC", "CV", "OFF"が応答します。
応答例	:SOUR:MOI >CC CC 動作です	- - -



[:SOURce]:RESistance[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude]

N(Outon)
Query

説明	内部抵抗[Ω]	の設定(F-08)です。
構文		ESistance[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude]
	{ <nrt> MINi</nrt>	mum MAXimum ?}
応答 構文	[SOURce:]R	ESistance[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude]?
	[MINimum l	MAXimum]
Parameter	<nrf></nrf>	R 抵抗[Ω]の設定、範囲は定格欄参照
	MINimum	最小内部抵抗(Ω)
	MAXimum	最大内部抵抗(Ω)
応答	<nr2></nr2>	内部抵抗の値を返します。
例	RES 0.1	
	内部抵抗をC).1Ωに設定します。
応答例 1	RES?	
	>+0.100	
	内部抵抗の記	殳定値を返します。
応答例 2	RES? MAX	
	>+0.278	
	内部抵抗の最	長大設定値を返します。

Set → Query

[:SOURce]:VOLTage:EXTernal:RANGe

説明	外部制御のレンジを設定します。設定の反映は次の電源立
	ち上げ時になります。
	この設定は[:SOLIBca]:CLIBBant:EXTernal:BANGa お上

この設定は [:SOURce]:CURRent:EXTernal:RANGe および F-97 と共用です。

構文 [:SOURce]:VOLTage:EXTernal:RANGe {LOW|HIGH}

応答 構文 [:SOURce]:VOLTage:EXTernal:RANGe?

パラメータ LOW 5V/5kΩレンジを設定 HIGH 10V/10kΩレンジを設定

例 VOLT:EXT:RANG?

LOW

外部制御レンジは LOW です。



[:SOURce]:VOLTage[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude]

説明	電圧設定値	[[V]の設定です。
構文	-	VOLTage[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude]
	{ <nrf> MII</nrf>	Nimum MAXimum}
応答 構文	[SOURce:]	VOLTage[:LEVel][:IMMediate][:AMPLitude]?
	[MINimum	MAXimum]
パラメータ	<nrf></nrf>	出力電圧を 0~105%[V]の範囲で設定します、
		またOVP/UVLの設定による制限があります。
	MINimum	最小電圧設定
	MAXimum	最大電圧設定
応答	<nr2></nr2>	出力電圧の設定値、または指定値を返します。
例	VOLT 10	
	電圧を 10V	に設定します。
応答例 1	VOLT?	
	>+10.000	
	電圧設定値	を返します。

応答例 2 VOLT? MAX

>+31.500

電圧の最大設定値を返します、設定はされません。



 \bigcirc Set \longrightarrow

[:SOURce]:VOLTage[:LEVel]:TRIGgered[:AMPLitude] -

N(Outon)	
— Queiy .	ļ

ソフトウェア	トリガが発生した時の電圧値の設定です。
	VOLTage[:LEVel]:TRIGgered[:AMPLitude] Nimum MAXimum}
-	VOLTage[:LEVel]:TRIGgered[:AMPLitude]? MAXimum]
<nrf></nrf>	ソフトウェアトリガ後の電圧設定値を 0%~
	105%[V]の範囲で設定します。また OVP/UVL
	の設定による制限があります。
MINimum	ソフトウェアトリガ後の最小電圧設定値
MAXimum	ソフトウェアトリガ後の最大電圧設定値
<nr2></nr2>	ソフトウェアトリガ後の電圧設定値を返します。
VOLT:TRIC	G 10
ソフトウェア	トリガが発生した後の電圧レベルを 10V に設定
します。	
VOLT:TRIG	6?
>+10.000	
ソフトウェア	トリガ後の電圧値の設定値を返します。
VOLT:TRIC	S? MAX
>+31.500	
電圧の最大	設定値を返します。
	[SOURce:] { <nrf> MII [SOURce:] [MINimum <nrf> MINimum MAXimum <nr2> VOLT:TRIG ソフトウェア します。 VOLT:TRIG >+10.000 ソフトウェア VOLT:TRIG >+31.500</nr2></nrf></nrf>



[:SOURce]:VOLTage:LIMit:AUTO



説明	電圧設定	この上限を有効にするかを設定します。
構文	[:SOURd	e]:VOLTage:LIMit:AUTO { <bool> OFF ON}</bool>
応答 構文	[:SOURd	e]:VOLTage:LIMit:AUTO?
パラメータ	OFF 0	電圧設定は全範囲です。
	ON 1	電圧設定は OVP 設定に制限されます
応答	<pre><bool></bool></pre>	制限状態を応答します。
例	SOUR:V	OLT:LIM:AUTO 0
	電圧設定は全範囲です。	

	Set)-	→
_	→ Que	ry

[:SOURce]:VOLTage:LIMit:LOW

説明	低電圧保護の電圧値を設定します。			
構文	[:SOURce]:VOLTage:LIMit:LOW <nrf>(V) MINimum MAXimum</nrf>			
応答 構文	[:SOURce]:VOLTage:LIMit:LOW?			
パラメータ <nrf></nrf>		低電圧保護電圧を設定します。設定範囲は定格 欄を参照。		
	MINimum	低電圧保護電圧を最小値に設定します。		
	MAXimum	低電圧保護電圧を最大値に設定します。		
応答	<nr2> 低電圧保護電圧値を応答します。</nr2>			
例	SOUR:VOLT:LIM:LOW MAX			

[:SOURce]:VOLTage:PROTection[:LEVel]

低電圧保護を最大電圧に設定します。



LICOCIA	00] 0 =		
説明	OVP 電圧レベルの設定です。		
構文		VOLTage:PROTection[:LEVel] { <nrf> MAXimum}</nrf>	
応答 構文	[SOURce:] MAXimum]	VOLTage:PROTection[:LEVel]? [MINimum	
パラメータ	<nrf></nrf>	出力電圧保護 OVP を 10%~110%[V]の範囲で 設定します。	
	MINimum	最小 OVP レベルを設定します。	
	MAXimum	最大 OVP レベルを設定します。	
応答	<nr2></nr2>	OVP 電圧レベルの値を返します。	
例	VOLT:PROT MAXimum		
	OVP 設定値をセットの最大値に設定します。		
応答例 1	VOLT:PROT?		
>+10.000			
	OVP 設定値を返します。		
応答例 2	VOLT:PRO	T? MAX	
	>+33.000		
	最大の OVP 設定値を返します。		



[:SOURce]:VOLTage:PROTection:TRIPped → Query



説明	OVP が発生したかを応答します。			
応答 構文	[:SOURce]:VOLTage:PROTection:TRIPped?			
応答	<bool></bool>			
	0	OVP は発生していません。		
	1	OVP が発生しました。		
応答例	SOUR:VOLT:PROT:TRIP?			
	>0			
	OVP は発生していません。			

[:SOURce]:VOLTage:SLEW:RISing



-		<u> </u>	
説明	電圧の立上	- りスルーレートの設定(F-04)です。	
	CVスルーl	レート優先モードの場合のみ有効になります。	
構文	[SOURce:]VOLTage:SLEW:RISing { <nrf> MIN</nrf>		
	MAXimum (}	
応答 構文	[SOURce:]	VOLTage:SLEW:RISing? [MINimum	
	MAXimum]		
Parameter	<nrf></nrf>	電圧立上りスルーレートを設定します	
	MINimum	最小電圧立上りスルーレート	
	MAXimum	最大電圧立上りスルーレート	
応答	<nr2></nr2>	電圧の立上りスルーレートの設定値を返します。	
例	VOLT:SLE	W:RIS MAX	
	電圧の立上	ニりスルーレートの最大値を設定します。	
応答例 1	VOLT:SLE	W:RIS?	
	>+10.000		
	電圧の立上	ニりスルーレートの設定値を返します。	
応答例 2	VOLT:SLE	W:RIS? MAX	
	>+33.000		
	電圧の立上	ニりスルーレートの最大設定値を返します。	





[:SOURce]:VOLTage:SLEW:FALLing

説明	電圧の立下りスルーレートを設定(F-05)です。
	CV スルーレート優先モードの場合のみ有効になります。
構文	[SOURce:]VOLTage:SLEW:FALLing { <nrf> MINimum </nrf>
	MAXimum}
応答 構文	[SOURce:]VOLTage:SLEW:FALLing? [MINimum
	MAXimum]
パラメータ	<nrf></nrf>
	MINimum 最小電圧立下リスルーレート
	MAXimum 最大電圧立下リスルーレート
応答	<nr2> 電圧の立下りスルーレートの値を返します。</nr2>
例	VOLT:SLEW:FALL MIN
	電圧の立下りスルーレートの最小値を設定します。
応答例 1	VOLT:SLEW:FALL?
	>+10.000
	電圧の立下りスルーレートの設定値を返します。
応答例 2	VOLT:SLEW:FALL? MIN
	>+0.01
	電圧の立下りスルーレートの最小設定値を返します。

System コマンド

:SYSTem:BEEPer[:IMMediate]	81
:SYSTem:CONFigure:BEEPer[:STATe]	81
:SYSTem:CONFigure:BLEeder[:STATe]	
:SYSTem:CONFigure:CURRent:CONTrol	82
:SYSTem:CONFigure:VOLTage:CONTrol	
:SYSTem:CONFigure:OUTPut:PON[:STATe]	83
:SYSTem:CONFigure:PROTection:RECovery	84
:SYSTem:CONFigure:MSLave	84
:SYSTem:CONFigure:OUTPut:EXTernal[:MODE]	84
:SYSTem:COMMunicate:ENABle	85
:SYSTem:COMMunicate:GPIB[:SELF]:ADDRess	86
:SYSTem:COMMunicate:LAN:IPADdress	86
:SYSTem:COMMunicate:LAN:GATEway	86
:SYSTem:COMMunicate:LAN:SMASk	87
:SYSTem:COMMunicate:LAN:MAC	
:SYSTem:COMMunicate:LAN:DHCP	87
:SYSTem:COMMunicate:LAN:DNS	
:SYSTem:COMMunicate:RLSTate	
:SYSTem:COMMunicate:SERial:LANGuage[:SELect]	89
:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit:BAUD	89
:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit:BITS	90
:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit:PARity	90
:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit:SBITs	
:SYSTem:COMMunicate:USB:FRONt:STATe	91
:SYSTem:COMMunicate:USB:REAR:MODE	91
:SYSTem:COMMunicate:USB:REAR:STATe	92
:SYSTem:ERRor	92
:SYSTem:KLOCk	92
:SYSTem:KEYLock:MODE	93
:SYSTem:ERRor:ENABle	93
:SYSTem:LANGuage:EMULation	93
:SYSTem:LANGuage[:SELect]	
:SYSTem:PREset	
:SYSTem:VERSion	94
:SYSTem:REBoot	



:SYSTem:BEEPer[:IMMediate]



説明	本体の動作に関係なく指定秒数の間ブザーを鳴らします。			
構文	SYSTem:BI	SYSTem:BEEPer[:IMMediate] { <nr1> MINimum MAXimum}</nr1>		
応答 構文	SYSTem:BI	EEPer[:IMMediate]? [MINimum MAXimum]		
パラメータ	<nr1></nr1>	0~3600秒		
	MINimum	最短時間(0秒)でブザー音を出力します。		
	MAXimum	最長時間(1時間)でブザー音を出力します。		
応答	<nr1></nr1>	ブザーの残り秒数を応答します。		
		MINimumまたはMAXimumの指定の場合は、設定可		
		能な最短・最大時間が応答されます。		
例1 SYST:BEEP 10 2秒経過後				
	SYST:BEEF	>?		
>8				
	最初のコマン	ノドで10秒のブザーが設定され、2秒後の問合せで残り		
	8秒が応答されます。			
例2	SYST:BEEF	P? MAX		
-	>3600			
最大ブザー設定時間が応答されます。				

:SYSTem:CONFigure:BEEPer[:STATe]



説明	ブザーの状態(オン/オフ)の設定(F-10)です。			
構文	SYSTem:CONFigure:BEEPer[:STATe] { <boolean> OFF ON }</boolean>			
応答 構文	SYSTem:CC	SYSTem:CONFigure:BEEPer[:STATe]?		
パラメータ	0/OFF	ブザーをオフにする		
	1 / ON	ブザーをオンにする		
応答	<boolean></boolean>	ブザーの設定値を0か1で返します。		
例	SYST:CONF:BEEP ON			
	ブザーをオンに設定します。			
応答例	SYST:CONF:BEEP?			
	>1			
	ブザーの設定を返します。			



Set → Query

:SYSTem:CONFigure:BLEeder[:STATe]

説明	ブリーダー抵抗の状態(オン/オフ)の設定(F-09)です。		
構文	SYSTem:CONFigure:BLEeder[:STATe] { <nr1> OFF </nr1>		
	ON AUTO }		
応答 構文	SYSTem:CONFigure:BLEeder[:STATe]?		
パラメータ	0/OFF ブリーダー抵抗をオフにする。		
	1 / ON ブリーダー抵抗をオンにする。		
	2/AUTO ブリーダー抵抗をオートにする。		
応答	<nr1> ブリーダー抵抗の設定値を 0/1/2 で返します。</nr1>		
例	SYST:CONF:BLE ON		
	ブリーダー抵抗をオンに設定します。		
応答例	SYST:CONF:BLE?		
	>1		
	ブリーダー抵抗の設定を返します。		



:SYSTem:CONFigure:CURRent:CONTrol



説明		ールモード(ローカル(パネル)、外部電圧コント 部抵抗コントロール)を設定(F-91)します。この		
	設定は電源再投入された後に機能が有効になります。			
構文	SYSTem:C	CONFigure:CURRent:CONTrol {0 1 2 3}		
応答 構文	SYSTem:C	CONFigure:CURRent:CONTrol?		
パラメータ	0	ローカルコントロール(パネル)		
	1	外部電圧コントロール		
	2	外部抵抗コントロール		
	$10k\Omega/5k\Omega$ = Io max, $0k\Omega$ = Io min.			
	3 外部抵抗コントロール			
		$10k\Omega/5k\Omega$ = Io min, $0k\Omega$ = Io max.		
	4	絶縁アナログコントロール		
例	SYST:CON	NF:CURR:CONT 0		
	CC コントロ	ールモードの設定状態に設定します。		
応答例	SYST:CONF:CURR:CONT?			
	>0			
	CC コントロールモードの設定状態を返します。			

:SYSTem	:CONFigu	re:VOLTage:CONTrol	Set → Query
説明	ロール、外部	-ルモード(ローカル(パネル)、タ 抵抗コントロール)を設定(F-90 再投入された後に機能が有効に)します。この
構文		ONFigure:VOLTage:CONTrol {	
応答 構文		ONFigure:VOLTage:CONTrol?	
パラメータ	1 5 2 5 1 3 5	コーカルコントロール(パネル) 外部電圧コントロール 外部抵抗コントロール (0kΩ/5kΩ = Vo max, 0kΩ = Vo 外部抵抗コントロール (0kΩ/5kΩ= Vo min, 0kΩ = Vo 色縁アナログコントロール	
例	SYST:CONF:VOLT:CONT 0 CV コントロールモードの設定状態に設定します。		
応答例 :SYSTem:	>0 CV コントロー	F:VOLT:CONT? -ルモードの設定値を返します。 :OUTPut:PON[:STATe]	Set → Query
説明		のアウトプットを指定します。 92 と同等です	
構文	:SYSTem:CONFigure:OUTPut:PON[:STATe] { <nr1> SAFE FORCe AUTO}</nr1>		
応答 構文	SYSTem:CC	NFigure:OUTPut:PON[:STAT	e]?
パラメータ	SAFE 0 FORCe 1 AUTO 2	電源投入時にアウトプットをオー 電源投入時にアウトプットをオー 電源オフの前の状態に戻ります	ンします。
応答	0 1 2	電源投入時にアウトプットをオー 電源投入時にアウトプットをオー 電源オフの前の状態に戻ります	ンします。
例		F:OUTP:PON 1 Dアウトプットをオンに設定します	 す。



			Set →
:SYSTem:	CONFigure	e:PROTection:RECovery	→ Query
説明	アラーム解	除時のアウトプット動作を指定(I	-18)します。
構文	:SYSTem:CONFigure:PROTection:RECovery {SAFE AUTO}		
応答 構文	:SYSTem:	CONFigure:PROTection:RECo	overy?
パラメータ	SAFE AUTO	アウトプット復帰なし アウトプット復帰あり	
			(Set)→
:SYSTem	:CONFig	ure:MSLave	Query
説明		レーブのオペレーションモードを 定は電源再投入された後に機能	` ,
構文	:SYSTem:	CONFigure:MSLave { <nr1></nr1>	}
応答 構文	:SYSTem:CONFigure:MSLave?		
パラメータ	<nr1> 0 1 2 3 4</nr1>	内容 マスター/ローカル マスター/並列 1(2 セット)用 マスター/並列 2(3 セット)用 マスター/並列 3(4 セット)用 スレーブ	(Set)→
:SYSTem:	CONFigure	e:OUTPut:EXTernal[:MODE	
説明		こよるアウトプット制御の論理を打 : F-94 と共通で電源再投入され ます。	

記り	テースプによるアクトノット制御の調理を指定します。 この設定は F-94 と共通で電源再投入された後に機能が 有効になります。		
構文	:SYSTem:CONFigure:OUTPut:EXTernal[:MODE] { <nr1> LOW HIGH}</nr1>		
応答 構文	:SYSTem:	CONFigure:OUTPut:EXTernal[:MODE]?	
パラメータ	•	アクティブ ハイ	
	LOW 1	アクティブ ロウ	
応答	<nr1></nr1>	外部制御の設定値を 0/1で返します。	



例	SYST:CONF:OUTP:EXT HIGH
17.1	外部アウトプット制御をアクティブ ハイに設定します。
応答例	SYST:CONF:OUTP:EXT?
	>0
	外部アウトプット制御の設定値を返します。

Set → Query

:SYSTem:COMMunicate:ENABle

説明	通信インターフェイスの有効・無効を設定します。		
構文	:SYSTem:COMMunicate:ENABle { <bool> OFF ON ,GPIB USB LAN SOCKets WEB SERial}</bool>		
応答 構文	:SYSTem:COMMunicate:ENABle? {GPIB USB LAN SOCKets WEB SERial}		
第 1 パラメ 一タ	OFF 0 ON 1	指定したインターフェイスを無効にします。 指定したインターフェイスを有効にします。	
第 2 パラメ ータ	GPIB USB LAN SOCKets WEB SERial	GPIB を指定します。(F-24) USB を指定します。(F-22) LAN を指定します。(F-36) ソケット通信を指定します。(F-57) Web アクセスを指定します。(F-59) シリアル通信を指定します。(F-70)	
応答	<bool></bool>	指定したインターフェイスの状態を応答します。	
例	SYST:COMM:ENAB 1,USB USB を有効にします。		
応答例	SYST:COMM:ENAB? USB 1 USB は有効です。		



:SYSTem:COMMunicate:GPIB[:SELF]:ADDRess



説明	GP-IB アドレスを設定(F-23)します。		
構文	:SYSTem:COMMunicate:GPIB[:SELF]:ADDRess <nr1></nr1>		
応答 構文	:SYSTem:COMMunicate:GPIB[:SELF]:ADDRess?		
パラメータ	<nr1> 0~30</nr1>		
例	SYST:COMM:GPIB:SELF:ADDR 15		
	GP-IB アドレスを 15 に設定する		

:SYSTem:COMMunicate:LAN:IPADdress



説明	IPv4 の IP アドレスを指定します。(F-39~42)
構文	:SYSTem:COMMunicate:LAN:IPADdress <string></string>
応答 構文	:SYSTem:COMMunicate:LAN:IPADdress?
パラメータ	<string> *.*.*.*形式、数字とピリオドのみ有効</string>
例	SYST:COMM:LAN:IPAD "172.16.5.111" IPv4 アドレスを指定します。

:SYSTem:COMMunicate:LAN:GATEway



説明	IPv4 のゲートウエイアドレスを指定します。(F-47~50)
構文	:SYSTem:COMMunicate:LAN:GATEway <string></string>
応答 構文	:SYSTem:COMMunicate:LAN:GATEway?
パラメータ	<string> *.*.*.*形式、数字とピリオドのみ有効</string>
例	SYST:COMM:LAN:GATE "172.16.0.254"
ויט	ゲートウエイアドレスを指定します。



Set → Query

:SYSTem:COMMunicate:LAN:SMASk

説明	IPv4 のサブネットマスクを指定します。(F-43~46)
構文	:SYSTem:COMMunicate:LAN:SMASk <string></string>
応答 構文	:SYSTem:COMMunicate:LAN:SMASk?
パラメータ	<string> *.*.*.*形式、数字とピリオドのみ有効</string>
例	SYST:COMM:LAN:SMASk "255.255.0.0" サブネットマスクを指定します。

:SYSTem:COMMunicate:LAN:MAC



説明	MAC アドレスを応答します。(F-30~35)		
構文	:SYSTem:COMI	Municate:LAN:MAC?	
応答 構文	<string></string>	"FF-FF-FF-FF-FF"形式で応答します。	
パラメータ	SYST:COMM:L/	N:MAC?	
	02-80-AD-20-31-B1		
	マックアドレスを応答します。		

:SYSTem:COMMunicate:LAN:DHCP

DHCP の設定を返します。



説明	DHCP 機能をオ	ンオフします。(F-37)
構文	:SYSTem:COM	Municate:LAN:DHCP { <bool> OFF ON}</bool>
応答 構文	:SYSTem:COM	Municate:LAN:DHCP?
パラメータ	OFF 0	DHCP をオフします。
	ON 1	DHCP をオンします。
応答例	<bool></bool>	0/1 で設定を返します。
例	SYST:COMM:L	AN:DHCP ON
	DHCPを有効に	する。
応答例	SYST:COMM:L	AN:DHCP?
	>1	





:SYSTem:COMMunicate:LAN:DNS

説明	DNS アドレスを設定します。(F-51~54)		
構文	SYSTem:COMMunicate:LAN:DNS " <string>"</string>		
応答 構文	SYSTem:COMMunicate:LAN:DNS?		
パラメータ	<string> *.*.*.*形式、数字とピリオドのみ有効</string>		
例	SYST:COMM:LAN:DNS "172.16.1.252"		
	DNS アドレスを 172.16.1.252 に設定します。		
応答例	SYST:COMM:LAN:DNS?		
	>172.16.1.252		
	DNS アドレスの設定値を返します。		

:SYSTem:COMMunicate:RLSTate



説明	リモートローカルの設定を行います。	
構文	:SYSTem:COMMunicate:RLSTate {LOCal REMote RWLock}	
応答 構文	:SYSTem:0	COMMunicate:RLSTate?
パラメータ	LOCal REMote RWLock	リモートを解除します。 リモート状態にします。ローカルキーとアウトプットオフキーが有効です。 全てのキーが無効のリモート状態にします。
例	:SYST:COMM:RLST LOCAL Sets the operating mode to local.	

:SYSTem:COMMunicate:TCPip:CONTrol



説明	ソケット通信のポート番号を応答します。
応答 構文	:SYSTem:COMMunicate:TCPip:CONTrol?
応答	<nr1> 2268(固定)</nr1>
例	SYST:COMM:TCP:CONT?
	>2268
	ポート番号を応答します。



	\bigcirc Set $)\longrightarrow$
:SYSTem:COMMunicate:SERial:LANGuage[:SELect]	→ Query

説明	シリアル通信	のプロトコルを選択します。(F-75)
構文	:SYSTem:C0 {"SCPI" "LE0	DMMunicate:SERial:LANGuage[:SELect] GACY"}
応答 構文	:SYSTem:C0	OMMunicate:SERial:LANGuage[:SELect]?
パラメータ	"SCPI"	SCPI モードを選択します。
	"LEGACY"	デイジーチェインモードを選択します。
例	SYST:COM	M:SER:LANG?
	>SCPI	
	SCPI モードを	設定します。

:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TR ANsmit:BAUD



説明	シリアル通信の通信速度を設定します。この設定は F-71 と 共通で電源再投入された後に機能が有効になります。	
構文	:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit :BAUD <nr1></nr1>	
応答 構文	:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit :BAUD?	
パラメータ	<nr1> 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200</nr1>	
例	SYST:COMM:SER:TRAN:BAUD? >2400 通信速度を応答します。	



:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]: TRANsmit:BITS



→ Query

説明 シリアル通信のビット長を設定します。この設定は F-72 と共 通で電源再投入された後に機能が有効になります。

構文 :SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit :BITS <NR1>

応答 構文:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit:BITS?

パラメータ 0 7 bits 1 8 bits

例 SYST:COMM:SER:TRAN:BITS?

ビット長を応答します。

:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit:PARity

説明 シリアル通信のパリティを設定します。この設定は F-73 と共 通で電源再投入された後に機能が有効になります。

構文 :SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit :PARity <NR1>

応答 構文 :SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit :PARity?

パラメータ 0 パリティ無 1 パリティ Odd 2 パリティ Even

説明 SYST:COMM:SER:TRAN:PARity? >1

パリティは Odd です。



	m:COMMunicate:SERial[:RECeive]: Set → Query
説明	シリアル通信のストップビット長を設定します。この設定は F-74 と共通で電源再投入された後に機能が有効になります。
構文	:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit:SB ITs <nr1></nr1>
応答 構文	:SYSTem:COMMunicate:SERial[:RECeive]:TRANsmit:SB ITs?
パラメータ	0 ストップビットを 1 にします。 1 ストップビットを 2 にします。
	SYST:COMM:SER:TRAN:SBITs?
	>1 ストップビット長を応答します。
:SYSTem	:COMMunicate:USB:FRONt:STATe → Query
説明	前面 USB の使用状況を応答します。(F-20)
応答 構文	:SYSTem:COMMunicate:USB:FRONt:STATe?
応答	0 接続無し 1 USB メモリ
	Set →
:SYSTem	:COMMunicate:USB:REAR:MODE → Query
説明 ————	背面 USB ポートを設定します。(F-22)
構文	:SYSTem:COMMunicate:USB:REAR:MODE { <nr1> DISable AUTO FULL}</nr1>
応答 構文	:SYSTem:COMMunicate:USB:REAR:MODE?
パラメータ	0 DISable 未使用 1 AUTO 自動認識 2 FULL フルスピード固定
応答	・未使用1自動認識2フルスピード固定



:SYSTem:COMMunicate:USB:REAR:STATe



説明	背面 USB の使用状況を応答します。(F-21)	
応答 構文	:SYS	Tem:COMMunicate:USB:REAR:STATe?
応答	0	接続無し

:SYSTem:ERRor



説明	エラークエリの応答です。最後のエラーメッセージが戻りま
	す。最大 32 のエラーがエラークエリに保存されます。エラ
	一が0になるまで要求してください。
応答 構文	SYSTem:ERRor?
応答	<nr1> エラーコードを返します。</nr1>
	<string> エラーメッセージを返します。</string>
応答例	SYST:ERR?
	>-100, "Command error"

エラーコードとエラーメッセージの内容を返します。

:SYSTem:KLOCk



説明	フロントパネル	ルのキーロックの設定です。	
構文	SYSTem:KL	SYSTem:KLOCk { Boolean> OFF ON}	
応答 構文	SYSTem:KL	OCk?	
パラメータ	0/OFF	パネルのキーロックを無効にする。	
	1 / ON	パネルのキーロックを有効にする。	
応答	<boolean></boolean>	フロントパネルのキーロックの設定を 0 か1	
		で返します。	
例	SYST:KLOC	ON	
	フロントパネル	ルのキーロックを有効にする。	
応答例	SYST:KLOC	;?	
	>1		
	フロントパネル	ルのキーロックの設定を返します。	



Set → Query)

:SYSTem:KEYLock:MODE

説明	キーロック・リモート時のOutputキーの動作設定です。		
	この設定は	-19と同じです。	
構文	SYSTem:KI	SYSTem:KEYLock:MODE {0 1}	
応答 構文	SYSTem:KI	EYLock:MODE?	
パラメータ	0	アウトプットのオフを有効にします。	
	1	アウトプットのオン/オフを有効にします。	
例	SYST:KEY	L:MODE 0	
	アウトプット	のオフを有効にします。	
応答例	SYST:KEY	L:MODE?	
	>0		
	Output +-	-の動作設定を応答します。	

:SYSTem:ERRor:ENABle



説明	エラーキューをクリアして全てのエラー取得を有効にしま す。
構文	:SYSTem:ERRor:ENABle

:SYSTem:LANGuage:EMULation



説明	通信コマンド体系を選択(F-26)します。
構文	:SYSTem:LANGuage:EMULation "NONE"
応答 構文	:SYSTem:LANGuage:EMULation?
パラメータ	"NONE" SCPI モードを設定します。
	F-26 の設定は 0:NONE のみ有効です。 手動では 0 以外の設定が可能ですが、拡張動作となり標準ではサポートされません。



:SYSTem:LANGuage[:SELect]

Set → Query

説明 通信コマンド体系を選択(F-26)します。

構文 :SYSTem:LANGuage[:SELect] "SCPI"

応答 構文 :SYSTem:LANGuage[:SELect]?

パラメータ "SCPI" SCPIモードを設定します。

:SYSTem:PREset



説明 オペレーション・イネーブル・レジスタとクエスチョナブル・イネ

ーブル・レジスタを初期状態に戻します。

構文 :SYSTem:PREset

:SYSTem:VERSion



説明 SCPI バージョンを応答します。

応答 構文 :SYSTem:VERSion?

応答 <string> SCPI バージョン番号を文字列で返します。

応答例 SYST:VERS? >1999.9

:SYSTem:REBoot



説明 本体を再起動します。

構文 :SYSTem:REBoot

IEEE 488.2 コマンド

*ESE *ESR	95 96 97
*OPC *RCL *RST *SAV *SRE *STB *TRG	97 97 98 98 98 99 99 10 10
*CLS	Set →
説明	Standard, Operation, Questionable のイベントステータスレジスタをクリアします。イネーブルレジスタはクリアされません。 LF が*CLS コマンドの前にある場合(単独でコマンドを使用
	する場合)、ステータスバイトレジスタのエラーキューと MAV ビットもクリアされます。クエリはありません。
 構文	*CLS
例	*CLS

Standard, Operation, Questionable のイベントステータス

レジスタをクリアします。



	Set →
*ESE	→ Query
説明	Standard イベントステータスイネーブルレジスタの設定です。
構文	*ESE <nr1></nr1>
応答 構文	*ESE?
パラメータ	<nr1> 0∼255</nr1>
例	*ESE 255 Standard イベントステータスイネーブルレジスタを設定します。
応答例	*ESE? >255 Standard イベントステータスイネーブルレジスタの値を返 します。
*ESR	→ Query
説明	Standard イベントステータス レジスタの応答です。 イベントステータス レジスタは応答後にクリアされます。 設定はありません。
応答 構文	*ESR?
応答	<nr1> イベントステータス レジスタを 0~255 の値で 返します。</nr1>
応答例	*ESR? >255 Standard イベントステータスイネーブル レジスタの値を返 します。



*IDN		—(Query)
説明	機器情報の	応答です。設定はありません。
応答 構文	*IDN?	
応答		機器情報を下記の順にカンマで区切る文字列 で返します。
	<string></string>	製造業者: GW-INSTEK
	<string></string>	モデル名:PSUxxxx
	<string></string>	シリアルナンバー :xxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxx
	<string></string>	ファームウェアバージョン: 01.00.20110101
応答例	*IDN? > GW-INST 機器情報を:	EK,PSUxxxx,TW123456,01.00.20110101 返します。
*OPC		Set → Query
*OPC 説明		
		Query マド処理が完了した時に、Standard イベントス
説明	テータス レシ	レド処理が完了した時に、Standard イベントス
説明	テータス レシ *OPC *OPC?	Query マド処理が完了した時に、Standard イベントス
説明 構文 応答 構文	テータス レシ *OPC *OPC? <boolean></boolean>	→ Query レド処理が完了した時に、Standard イベントス ジスタの OPC ビットを設定します。
説明 構文 応答 構文 パラメータ	テータス レシ *OPC *OPC? <boolean></boolean>	Query バ処理が完了した時に、Standard イベントス ジスタの OPC ビットを設定します。 コマンド処理完了時に 1 を返します。



*RCL	<u>Set</u> →
説明	プリセットに記憶した設定を呼び出します。
構文	*RCL { <nr1> MAX MIN}</nr1>
パラメータ	<nr1> 0, 1, 2</nr1>
例	*RCL 1 プリセット M1 を呼び出します。
*RST	<u>Set</u> →
説明	デバイスのリセットを実行します。セットを既知の設定(初期 設定)に設定します。この既知の設定は、使用履歴から独 立しています。応答はありません。
構文	*RST
例	RST デバイスのリセットを実行します。
*SAV	Set →
説明	プリセットメモリに設定を保存します。
構文	*SAV <nr1></nr1>
パラメータ	<nr1> 0, 1, 2</nr1>
例	*SAV 1 プリセット M1 に設定を保存します。



	Set →
*SRE	→ Query
説明	サービスリクエストイネーブル レジスタを設定です。サービ スリクエストイネーブル レジスタは、ステータスバイトレジス タの どのビットでサービスリクエストを発生するかを設定し
	ます。
構文	*SRE <nr1></nr1>
応答 構文	*SRE?
パラメータ	<nr1> サービスリクエストイネーブルレジスタを 0~ 255 の値で返します。</nr1>
例	SRE 32 サービスリクエストイネーブル レジスタを設定します。
応答例	SRE? >32 サービスリクエストイネーブル レジスタの設定値を返しま す。
*STB	→ Query
説明	ステータスバイトレジスタの応答です。設定はありません。
応答 構文	*STB?
応答	<nr1> ステータスバイト レジスタを 0~255 の値で返します。</nr1>
応答例	SRE? >4 ステータスバイト レジスタの値を返します。
*TRG	Set →
説明	*TRG コマンドは、"get" (Group Execute Trigger)を発生させます。トリガコマンドを受けつけない場合、エラーメッセージ(-211)が発生します。

応答はありません。

トリガを設定します。

*TRG *TRG

構文

例



WAI

例

*TST	→ Query
説明	セルフテストを実行する。設定はありません。
応答 構文	*TST?
応答	<nr1> セルフテストのコードを返します。0 はエラー無し</nr1>
応答例	TST? >0 セルフテストのコード値を返します。
*WAI	Set →
説明	全てのコマンド処理が完了するまで、次のコマンドと応答を 停止します。応答はありません。
構文	*WAI

WAIコマンドの処理を実行します。

ステータスレジスタの概要

PSU シリーズを効果的にプログラムするためには、ステータス レジスタ ついて、理解する必要があります。この章では、ステータスレジスタがど のように使用され、そしてどのように設定しますかを詳しく説明します。

ステータスレジスタの種類	101
ステータスレジスタの構成	102
Questionable ステータス レジスタ グループ	103
Operation ステータス レジスタ グループ	104
Standard イベントステータス レジスタ グループ	106
ステータス しごスタ グループ	107

ステータスレジスタの種類

概要

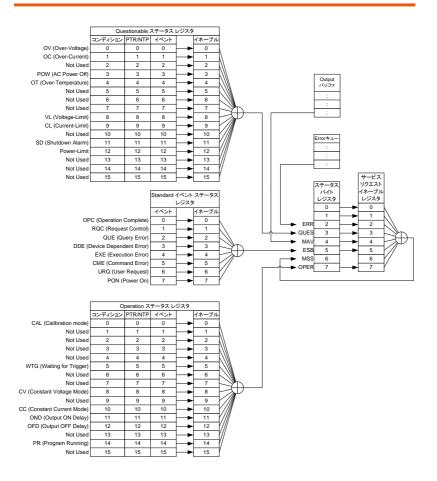
ステータスレジスタは、電源の状態を決定するのに用いられます。ステータスレジスタは、保護の状態、動作状態、セットのエラーの状態を保ちます。

PSU シリーズは、複数のレジスタグループを持ています。

- Operation ステータス レジスタ グループ
- •Questionable ステータス レジスタ グループ
- •Standard イベント テータス レジスタ グループ
- ・ステータス レジスタ グループ

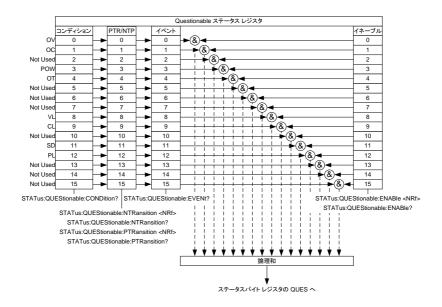


ステータスレジスタの構成



Questionable ステータス レジスタ グループ

概要 Questionable ステータス レジスタ グループは、どの保護モード又は、制限が働いているかを示します。



ビット	ビット名	説明	ビット	重み
概要	OV	OVP(過電圧)が動作している	0	1
	OC	OCP(過電流)が動作している	1	2
	POW	AC パワースイッチがオフ	3	8
	OT	OTP(過熱)が動作している	4	16
	VL	電圧制限に達しました	8	256
	CL	電流制限に達しました	9	512
	SD	シャットダウンアラームが発生	11	2048
	PL	電力制限	12	4096

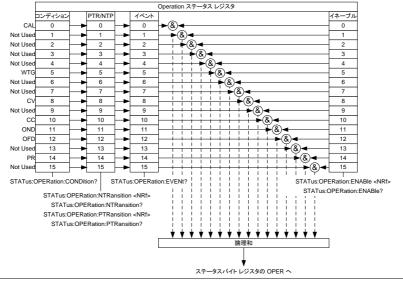
コンディション Questionable ステータスのコンディションレジスタは、保レジスタ 護モードまたは制限モードの現在の状態を読み出せます。



PTR/NTR	PTR/NTR(正/負 遷移)レジスタは、コンディションレジス
フィルター	タのビットが変化した時にイベントレジスタに設定しますビ
	ットを指定します。
	PTR フィルターは負から正に移行するイベントを検出す
	る時に設定します。NTR フィルターは正から負に移行す
	るイベントを検出する時に設定します。
	PTRansition 正遷移 0→1
	NTRansition 負遷移 1→0
イベント	イベント レジスタは PTR/NTR フィルターで検出されたビ
レジスタ	ットを保持します。また、イベントレジスタは内容が読み
	取られるかクリアされます。まで検出したビットを保持しま
	す。
イネーブル	イネーブルレジスタは、ステータスバイトレジスタの中の
レジスタ	QUESビットを設定しますイベントレジスタのビットを指定
	します。イネーブルレジスタが 0 の時には QUES ビット
	は設定されません。

Operation ステータス レジスタ グループ

概要 Operation ステータス レジスタ グループは、電源の動作状態を示します。



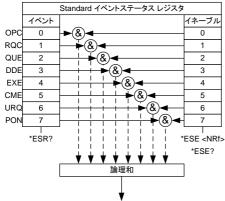


ビット	ビット名	説明	ビット	重み
概要	CAL	校正モードを示す	0	1
	WTG	トリガ待ちを示す	5	32
	CV	CV モードを示す	8	256
	CC	CC モードを示す.	10	1024
	OND	ディレイ時間が有効な出力オンを示す	11	2048
	OFD	ディレイ時間が有効な出力オフを示す	12	4096
	PR	テスト(プログラム)が動作中を示す	13	8192
コンデ	イション	Operation ステータスのコンディションレジス	タは、「	電源
レジス	タ	の動作状態を読み出せます。		
PTR/N	NTR	PTR/NTR(正/負 遷移)レジスタは、コンディ	゚ション	レジス
フィル	ター	タのビットが変化した時にイベントレジスタに	設定し	ますビ
		ットを指定します。		
		PTR フィルターは負から正に移行するイベン	小を検	出す
		る時に設定します。NTR フィルターは正から	負に移	行す
		るイベントを検出する時に設定します。		
		PTRansition 正遷移 0→1		
		NTRansition 負遷移 1→0		
イベン		イベント レジスタは PTR/NTR フィルターで植	≰出さ∤	ったビ こたビ
レジス	タ	ットを保持します。また、イベントレジスタは「	内容が	読み
		取られるかクリアされます。まで検出したビッ	小を保	持しま
		す。		
イネー	ブル	イネーブルレジスタは、ステータスバイト レジ	スタの	中の
レジス	タ	OPER ビットを設定しますイベントレジスタの	ビットを	を指定
		します。イネーブルレジスタが 0 の時には 0		
		は設定されません。		



Standard イベントステータス レジスタ グループ

概要 Standard イベントステータス レジスタ グループは、エラーが 発生したかどうか示します。エラーが発生したときにはエラー・ イベントキューに発生内容が設定されます。



ステータスバイト レジスタ の ESB へ

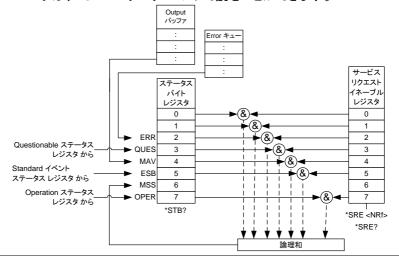
ビット名	説明	ビット	重み
OPC	すべての選ばれた未完了の動作が終了し	0	1
	たとき、OCPビットは設定されます。		
	このビットは、*OPC コマンドに応じて設定さ		
	れます。		
RQC	リクエストコントロール	1	2
QUE	クエリエラー・ビットは、Output バッファを読	2	4
	んでいるときのエラーに反応して設定され		
	ます。これは、存在するデータがない		
	Output バッファを読もうとすることに起こる		
	こがあります。		
DDE	デバイス定格エラー	3	8
EXE	実行エラービットは、次の中の1つが原因	4	16
	で、実行エラーを示します:		
	違法なパラメータのコマンド、		
	範囲外のパラメータ、		
	無効なパラメータ、		
	最重要動作状態のためにコマンドが実行で		
	きない		
	OPC RQC QUE DDE EXE	たとき、OCP ビットは設定されます。このビットは、*OPC コマンドに応じて設定されます。 RQC リクエストコントロール QUE クエリエラー・ビットは、Output バッファを読んでいるときのエラーに反応して設定されます。これは、存在するデータがないOutput バッファを読もうとすることに起こるこがあります。 DDE デバイス定格エラー EXE 実行エラービットは、次の中の1つが原因で、実行エラーを示します:違法なパラメータのコマンド、範囲外のパラメータ、無効なパラメータ、	OPC すべての選ばれた未完了の動作が終了したとき、OCPビットは設定されます。このビットは、*OPCコマンドに応じて設定されます。 RQC リクエストコントロール QUE クエリエラー・ビットは、Output バッファを読んでいるときのエラーに反応して設定されます。これは、存在するデータがないのutput バッファを読もうとすることに起こるこがあります。 DDE デバイス定格エラー EXE 実行エラービットは、次の中の1つが原因で、実行エラーを示します:違法なパラメータのコマンド、範囲外のパラメータ、無効なパラメータ、最重要動作状態のためにコマンドが実行で



	CME	推立のエニー が祭生した味に CMにばい	5	32
	CIVIE	構文のエラーが発生した時に CME ビット		32
		は設定されます。また、 <get>コマンドがプ</get>		
		ログラムメッセージの中で受け取った場合		
		も CME ビットは設定されます。		
	URQ	ユーザリクエスト	6	64
	PON	パワーがオンになっていることを示す	7	128
イベン	-	イベント レジスタに設定されたどんなビットも	、エラ	一が発
レジス	タ	生していることを示します。イベントレジスタだ	が読み	こまれ
		たら、イベントレジスタは 0 にリセットされます	۲。	
イネー	ブル	イベントレジスタは、イベントレジスタのどの・	イベント	·がス
レジス	タ	テータスバイト レジスタの中の ESB ビットを	設定し	ます.
		のかに使われるか決定します。		

ステータス レジスタ グループ

概要 ステータスバイト レジスタ グループは、すべてのステータスレジスタのイベントの状況を確認できます。 ステータスバイト レジスタは、"*STB?"クエリコマンドで読むことができます。





ビット	ビット名	説明	ビット	重み
概要	ERR	Error キューにデータがある場合にビットが	2	4
		1になります。		
	QUES	Questionable ステータスのサマリビット	3	8
	MAV	Output バッファにデータがある場合にビッ	4	16
		トが1になります。		
	ESB	Standard イベント ステータス レジスタのサ	5	32
		マリビット		
	MSS	ステータスバイト レジスタとサービスリクエ	6	64
		ストレジスタのサマリビット		
		(MSS はステータスバイト レジスタのビット		
		0-5、7のサマリになります。)		
	OPER	Operation ステータスのサマリビット	7	128
ステー	-タス	ステータスバイト レジスタは 3 つのステータ	レジスク	の他
バイト	いジスタ	に Frror キュー Output バッファ サービス	要求の	状能を

バイトレシスタ に Error キュー、Output バッファ、サーヒス要求の状態を 確認できます。

サービス サービスリクエスト イネーブルレジスタは、ステータスバ リクエスト イト レジスタの MSS ビットを設定するためのステータス イネーブル バイト レジスタのビットを指定します。また、MSS ビット レジスタ は"*STB?"クエリコマンドで確認できます。

エラーリスト

コマンドエラー	109
実行エラー	110
デバイス特有エラー	111
クエリエラー	111

コマンドエラー

概要

コマンドエラーは-100~-199 の範囲となります。 コマンド名やフォーマットが違う場合に発生し、スタンダードイベントステータスレジスタのコマンドエラービットが 1 になります、他のビットには影響ありません。

- IEEE488.2 で定義される文法に対するエラーがある場合、全 角文字や制御コードなどが文中に含まれるなどが対象となり ます。
- 定義されていないヘッダーの場合、未実装の IEEE 488.2コマンドなどが対象となります。

コード	タイトル	説明
-100	Command Error	他に分類できないコマンドエラーです。
-102	Syntax error	ヘッダーに有効でない文字列があります。
-103	Invalid separator	無効なセパレータがあります。
-104	Data type error	指定できないデータ形式があります。
-108	Parameter not allowed	パラメータの個数が指定より多い。
-109	Missing parameter	パラメータの個数が指定より少ない。
-111	Header separator error	ヘッダー解析中のセパレータのエラーです。
-112	Program mnemonic too long	ヘッダーの 1ノードに 12 文字以上のもの があります。
-113	Undefined header	ヘッダーに未定義のノードがあります。
-114	Header suffix out of range	サフィックスが範囲外です。



-115	Unexpected number of parameters	パラメータの数が異なります。
-120	Numeric data error	パラメータの数値にエラーがあります。
-121	Invalid character in number	数値に表記エラーがあります。
-128	Numeric data not allowed	パラメータに数値を受け付けません。
-131	Invalid suffix	使用できないサフィックスがあります。
-141	Invalid character data	無効な文字があります。
-148	Character data not allowed	文字は無効です。
-151	Invalid string data	無効な文字があります。
-158	String data not allowed	文字列は無効です。
-160	Block data error	ブロックデータが無効です。
-161	Invalid block data	ブロックデータに矛盾があります。
-168	Block data not allowed	ブロックデータは無効です。
-178	Expression data not allowed	データ形式が無効です。

実行エラー

概要

実行エラーは-200~-299の範囲となります。 コマンド実行が条件によって完了しなかった場合に発生します。スタンダードイベントステータスレジスタの実行エラービットが 1 になります、他のビットには影響ありません。

- オプション機能などで実行が制限されている場合.
- 設定・条件によってコマンドが実行できない場合

コード	タイトル	説明
-200	Execution error	他に分類できない実行エラーです。
-201	Invalid while in local	ローカル時に実行できないコマンドです。
-203	Command protected	実行が禁止されています。
-211	Trigger ignored	トリガは現在の状態で実行できません。
-213	Init ignored	測定中は測定開始を受け付けません。
-220	Parameter error	他に分類できないパラメーターエラーです。
-221	Settings conflict	設定が矛盾しています。
-222	Data out of range	設定範囲外です。
-224	Illegal parameter value	指定できないパラメータです。

デバイス特有エラー

概要 デバイス特有エラーは自己テストなどのエラーなどで範囲は-300~-399となります。

コード	タイトル	説明
-310	System error	システムエラーが発生しています。
-320	Storage fault	内蔵メモリに障害があります。

クエリエラー

概要

クエリエラーは-400~-499 の範囲となります。 スタンダードイベントステータスレジスタのクエリエラービット が 1 になります、他のビットには影響ありません。

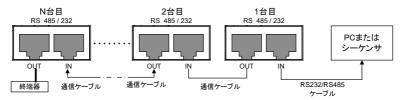
- 読取データが無いときに読取要求があった場合。
- 読取データがあるときにクエリ要求をした場合。

コード	タイトル	説明
-400	Query error	クエリ応答に関するエラーです。

デイジーチェインモード

概要

デイジーチェインモードは RS-485 によるマルチドロップ接続を利用します。 それぞれの PSU に固有の UART アドレスを指定し、1 台ごとの制御、またはすべての PSU の同時制御を行います



コマンド構造

デイジーチェインモードのコマンド構造は以下の通りです。

- コマンドや引数には大文字または小文字、数字を用います。CR 以外のコードはエラーになります。
- ・ 送信したコマンドの受信が確認されると、本器から "OK" +CR、または応答データ+CR が応答します。エラーが検出されるとエラーメッセージを応答します。ただし一括送信となるグローバルコマンドは応答がありません。
- ・ 操作する電源のアドレスは ADR コマンドで指定します。制御を開始 するときにはじめに指定してください。
- ・ 数値を設定するコマンドは、コマンドと設定値の間にスペースが必要です。
- ・ 数値を設定するコマンドは、その数値は最大 12 桁で制限されます。
- 改行コード(CR)だけが送信され、受理された場合、本器は "OK" と CR で応答します。
- 通信は半2重でおこないます、衝突しないように十分気を付けてく ださい。

エラーメッセージ

デイジーチェインモードで応答するエラーコードは以下の通りです。

コード	説 明
E01	設定電圧が許容電圧値以上に設定された場合
	(例) 出力電圧が定格の 105%以上、または OVP 設定電圧
	の約 95%以上に設定された場合
E02	出力電圧が UVL 設定値以下に設定された場合
E04	OVP 電圧が許容電圧値以下に設定された場合
	(例) OVP が定格出力電圧の 5%以下、または設定した出力
	電圧以下に設定された場合
E06	UVL が設定出力電圧設定値以上に設定された場合
E07	異常検出によりシャットダウンしている間に出力 ON のコマ
E07	ンドを受けた場合
C01	不正なコマンドまたはクエリが送信された場合
C02	パラメータが不明、又は不十分の場合
C03	不正なパラメータがある場合
C04	チェックサムのエラーが発生した場合
C05	許容範囲外の設定の場合

初期化コマンド

コマンド	説明		
ADR n	ADR の後にアドレス番号 0 から 30 でアクセスする本器を指定します。制御を開始する初めに設定します。		
CLS	エラーステータ	ススをクリアします。	
	リセットコマント	で本器を安全に下記の状態に戻します。	
	出力電圧	0V	
	出力電流	0A	
RST	アウトプット	オフ	
	OCP	最大値	
	OVP	最大値	
	UVL	0V	
	本器をローカル	レまたはリモートモードに設定します。	
	RMT 0	本器をローカルモードへ設定します。	
RMT	RMT 1	本器をリモートモードへ設定します。	
	RMT 2	本器をローカルロックアウトへ設定しま	
		す。	
	リモートモードの設定状態を返答します。		
RMT?	"LOC"	:本器はローカルモードです。	
KIVI !	"REM"	:本器はリモートモードです。	
	"LLO"	:本器はローカルロックアウトモードです。	
IDN?	本器の機種名を ASCII 文字列で返します。		
REV?	ソフトウエアバージョン情報を ASCII 文字列で返します。		
SN?	本器のシリアルナンバーを返します。		

設定コマンド

コマンド	説明
	出力電圧を設定します(単位:V)。
PV n	書式については以下の例をご覧ください。
	PV 12, PV 012, PV 12.0, PV 012.00
	設定可能範囲は UVL~(OVP/1.05)となります。
PV?	出力電圧設定値を読取ります。
	出力電流を設定します(単位:A)。
PC n	書式については以下の例をご覧ください。
	PC 10, PC 10.0, PC 010.00
	設定可能範囲は 0~(OCP/1.05)となります。
PC?	出力電流設定値を読取ります。
	出力の ON/OFF を設定または、アラーム状態から出力
OUT n	を復帰させます。
00111	OUT 1(または OUT ON) :出力を ON にします。
	OUT 0(または OUT OFF):出力を OFF にします。
	出力の ON/OFF 状態を文字列で返します。
OUT?	ON:出力が ON
	OFF:出力が OFF
OVP n	過電圧保護(OVP)の値を設定します。
OVP?	過電圧保護設定値を読取ります。
OCP n	過電流保護(OCP)の値を設定します。
OCP?	過電流保護設定値を読取ります。
UVL n	低電圧制限値を設定します。"n" の値は PV(出力電圧)
OVEII	設定値よりも低い値に設定してください。
UVL?	低電圧制限設定値を読取ります。
	現在の設定値を保存します。これは本器遮断時のセッテ
SAV	ィングを保存するラストセッティングと同じ機能です。但
	し、動作中に保存した設定値は本器遮断時に消去され、
	遮断時の設定値が新たに保存されます。
	設定値を呼び出します。
RCL	その値は前回の本器遮断時の設定値、または前回
	"SAV" コマンドで保存した設定値です。

グローバルコマンド

アドレス指定に関係なくすべての機器に対して同じ設定を行います。

コマンド	説明	
GRST	リセットコマンドです。設定内容は RST と同等です	
GPV n	出力電圧を設定します。	
GPC n	出力電流を設定します。	
	出力の ON/OFF を設定します。	
GOUT	GOUT ON (または GOUT 1):出力を ON にします。	
	GOUT OFF (または GOUT 0):出力を OFF にします。	

ステータスコマンド

コマンド	説明
MV?	出力電圧実測値を読取り、文字列で返します。
MV?	(例)60∨出力は 01.150、15.012、等を返します。
MC?	出力電流実測値を読取り、文字列で返します。
IVIC :	例:90A 出力は 90.000、等
	電圧・電流計に表示される値を読取ります。それぞれの
	値はカンマで区切られ、次の順で返します。
DVC?	出力電圧、設定電圧、出力電流、設定電流、OVP 設
	定值、UVL 設定值
	(例) 5.9999, 0000, 010.02, 010.00, 7.500, 0.000
	本器の動作モードを返します。本器が ON(OUT 1)の場
MODE?	合、"CV" または "CC" を返します。
	本器が OFF(OUT 0)の場合、"OFF" を返します。
	並列運転のマスタースレーブ運転の設定状態を返しま
	す。
MS?	・マスター機の場合:システムの本器台数を返します
	(1, 2, 3, または 4)
	・スレーブ機の場合:0 を返します

各コマンドの仕様は、ファームウエアのバージョンによって、予告なく変更 することがあります、ご了承ください。



工場出荷時の初期設定

以下の表は、本機の工場出荷設定値を表します (Function 設定と Test 設定)。パネルから F-88 で設定します。

設定項目	工場出荷時		
出力	オフ		
キー ロック	0 (無效	b)	
電圧設定値	0 V		
電流設定値	0 A		
OVP (過電圧保護)	最大値	Ī	
OCP (過電流保護)	最大値	Ī	
ノーマル機能	番号	工場出荷時 初期設定値	
出力 オン 遅延時間	F-01	0.00s	
出力 オフ 遅延時間	F-02	0.00s	
V-I モード	F-03	0 = CV 高速優先	
上昇 電圧スルーレート	F-04	最大値	
下降 電圧スルーレート	F-05	最大値	
上昇 電流スルーレート	F-06	最大値	
下降 電流スルーレート	F-07	最大値	
内部抵抗設定	F-08	0.000Ω	
ブリーダ回路制御	F-09	1 = オン	
ブザー オン/オフ 制御	F-10	1 = オン	
OCP 検出遅延時間	F-12	0.1sec	
電流設定上限(I-Limit)	F-13	0 = オフ	
電圧設定上限(V-Limit)	F-14	0 = オフ	
リコール時設定表示	F-15	0 = オフ	
並列接続時自動調整	F-16	0 = 禁止	
測定平均化	F-17	0 = Low	
アラーム復帰出力設定	F-18	0 = 復帰なし	
パネルロックモード	F-19	0:ロック時はアウトプットオフのみ有効	

GWINSTEK

USB/GP-IB 設定		
フロント USB 設定	F-20	1 = Mass Storage
リア USB 設定	F-22	2 = USB CDC
GP-IB アドレス	F-23	8
GP-IB 有効	F-24	1 = GP-IB 有効
SCPI Emulation	F-26	0 = SCPIモード
LAN 設定		
LAN	F-36	1 = 有効
DHCP	F-37	1 = 有効
ソケット 有効	F-57	1 = 有効
Web サーバ 有効	F-59	1 = 有効
Web パスワード 有効	F-60	1 = 有効
Web パスワード	F-61	0000
UART Settings		
UART モード	F-70	1 = RS-232C
UART ボーレート	F-71	7 = 115200
UART Data Bits	F-72	1 = 8 bits
UART Parity	F-73	0 = None
UART Stop Bit	F-74	
UART コマンド	F-75	0 = SCPI
UART アドレス	F-76	30
外部アナログ設定 (設定時: Function + パワー オン)		
電圧(CV)動作設定	F-90	0= パネル操作 (ローカル)
電流(CC)動作設定	F-91	0= パネル操作 (ローカル)
パワー オン時の	F-92	0 _ ナフ /パロ― ナン味)
出力設定	F-9Z	0 = オフ (パワー オン時)
マスター/スレーブ 設定	F-93	0 = マスター/ローカル
出力 オン論理 設定	F-94	0 = High レベル オン
モニタ出力レンジ	F-96	0 = 5V
外部制御レンジ	F-97	$0 = 5V [5k\Omega]$
外部アウトプット制御	F-98	0 = 無効

お問い合わせ 製品についてのご質問等につきましては下記まで お問い合わせください。

株式会社テクシオ・テクノロジー

本社: 〒222-0033 横浜市港北区新横浜 2-18-13 藤和不動産新横浜ビル 7F

[HOME PAGE] : http://www.instek.jp/

E-Mail:info@texio.co.jp

アフターサービスに関しては下記サービスセンターへ サービスセンター:

〒222-0033 横浜市港北区新横浜 2-18-13 藤和不動産新横浜ビル 8F

TEL. 045-620-2786 FAX.045-534-7183